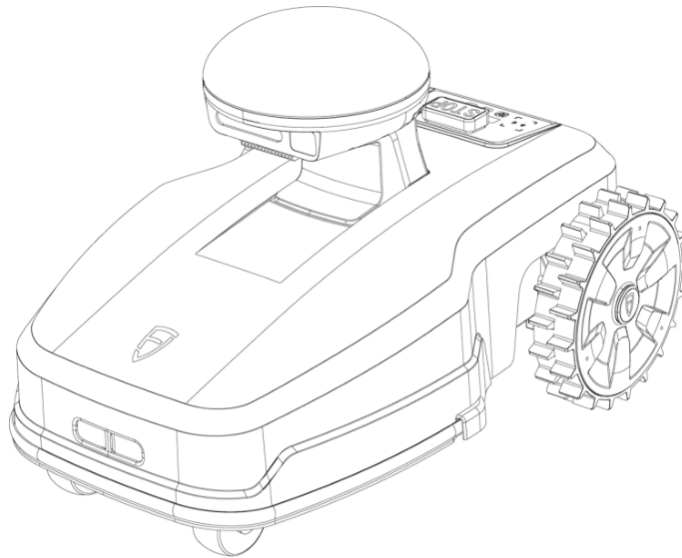


FR4000 robotinė vejapjovė

Naudotojo vadovas V0.4



Gaminys: robotinė vejapjovė **Modelis:** FR4000

Autorių teisių pareiškimas

Bendrovė „FJDynamics“ pasilieka autorių teises į šį vadovą ir visą jame esantį turinį. Jokia šio vadovo dalis negali būti atgaminama, kopijuojama, pakartotinai naudojama ir (arba) perspausdinama bet kokia forma ar bet kokiomis priemonėmis be išankstinio raštiško „FJDynamics“ leidimo.

Šis vadovas gali būti keičiamas be išankstinio įspėjimo.

Perskaitykite prieš naudojimą

Siekdami išvengti ar sumažinti sužalojimo riziką, naudotojai privalo perskaityti ir suprasti šį naudotojo vadovą prieš naudodami šį gaminį.

Tinkamai laikykite šį naudotojo vadovą.

Saugos patarimai

Šis simbolis nurodo svarbias saugos instrukcijas. Nesilaikant šių instrukcijų, gali kilti pavojus operatorių ir kitų asmenų asmeniniam saugumui arba turtui. Prieš pradėdami naudoti vejapjovę, perskaitykite ir supraskite visas šiame vadove pateiktas instrukcijas.

Pakeitimų įrašai

Versija	Data	Aprašymas
V0.4	2024.07.03	

Pratarmė

Dėkojame, kad naudojate „FJDynamics“ gaminį. Šiame vadove pateikiamos instrukcijos apie robotinės veļapjovės funkcines savybes, montavimą, derinimą, diegimą ir naudojimą, taip pat aspektus, į kuriuos reikia atkreipti dėmesį naudojimo metu. Prieš naudodami šį gaminį, atidžiai perskaitykite šį vadovą ir naudokite jį laikydamiesi instrukcijų. Jei naudodami gaminį susidursite su problemomis, kreipkitės į klientų aptarnavimo arba garantinio aptarnavimo darbuotojus – mielai jums padėsime.

1. Saugos instrukcijos

Prieš naudodami šį gaminį, atidžiai perskaitykite šį saugos pareiškimą bei tekste pateiktus saugos patarimus ir atsargumo priemones. Privalote laikytis šiame vadove pateiktos saugos informacijos ir visų taikomų vietos reglamentų.

Šiame vadove pateiktos saugos rekomendacijos ir atsargumo priemonės supažindina su svarbia informacija, kurios reikia laikytis siekiant išvengti asmens ir turto sužalojimo naudojant gaminį ir dirbant šalia jo. Jos skirtos padėti naudotojams:

- Aptikti ir išvengti pavojingų situacijų;
- Saugiai ir teisingai naudoti šį gaminį ir susijusią įrangą;
- Peržiūrėti informaciją, pateiktą ant gaminio esančioje saugos etiketėje;
- Dirbti saugioje darbo aplinkoje.

Saugos patarimai

Siekdami išvengti žmonių ir įrangos sužalojimo, prieš montuodami atidžiai perskaitykite šį vadovą.

1.1 Saugos ženklavimas

(Bus atnaujinta netrukus)

1.2 Pastabos

Operatoriaus instrukcijos

- Operatoriai privalo būti apmokyti naudoti šį gaminį. Už bet kokius nuostolius ar sužalojimus, atsiradusius dėl netinkamo naudojimo, atsako naudotojas.
- Valykite ir prižiūrėkite robotą, kai jis išjungtas arba be maitinimo.
- Draudžiama savavališkai ardyti robotą.

Įrangos naudojimo apribojimai

- Jūsų įsigyti gaminiai ar paslaugos priklauso nuo komercinių sutarčių ir sąlygų. Kai kurie šiame vadove aprašyti gaminiai ar paslaugos gali nepatekti į jūsų pirkimo ar naudojimo apimtį, ir „FJDynamics“ neteikia jokių papildomų paaiškinimų.
- Neleiskite vaikams naudoti ar valdyti šio roboto.

- Neleiskite šio roboto naudoti ar valdyti asmenims su fizine, protine ar suvokimo negalia.
- Nekiškite pirštų į tarpus, kad išvengtumėte sužalojimų.
- Nestovėkite ir nesėdėkite ant roboto ar jo įkrovimo stotelės ir nedėkite ant jų jokių daiktų.
- Naudodami vejąpjovę dulkėtoje aplinkoje, visada dėvėkite viso veido kaukę arba kaukę nuo dulkių.
- Dirbdami su peiliukais visada dėvėkite pirštines.
- Prieš valydami mašiną, išjunkite maitinimą ir palaukite, kol visos dalys visiškai sustos. Išjungus mašiną, pjovimo peiliukas dar kelias sekundes toliau sukasi. Nekiškite jokios kūno dalies į peiliuko zoną, kol neįsitikinsite, kad peiliukas nustojo sukis.
- Nenaudokite vejąpjovės, kai esate pavargę.
- Nenaudokite vejąpjovės, kai esate paveikti narkotikų, alkoholio ar kitų medžiagų.

2. Gaminio pristatymas

2.1 Įvadas

FJD FR4000 – tai pažangi robotinė vejąpjovė, sukurta efektyviai ir autonomiškai prižiūrėti veją. Šiame naudotojo vadove aprašomas FR4000 vejąpjovės parengimas, naudojimas ir priežiūra.

Naudodama pramoninę RTK technologiją ir išmaniąją regos sistemą, FJD FR4000 robotinė vejąpjovė nustato virtualias ribas ir užtikrina centimetro tikslumo pozicionavimą, todėl laidų nereikia. Ji pasižymi kliūčių vengimo, autonominio maršruto planavimo ir virtualių ribų žymėjimo funkcijomis per papildomą programėlę.

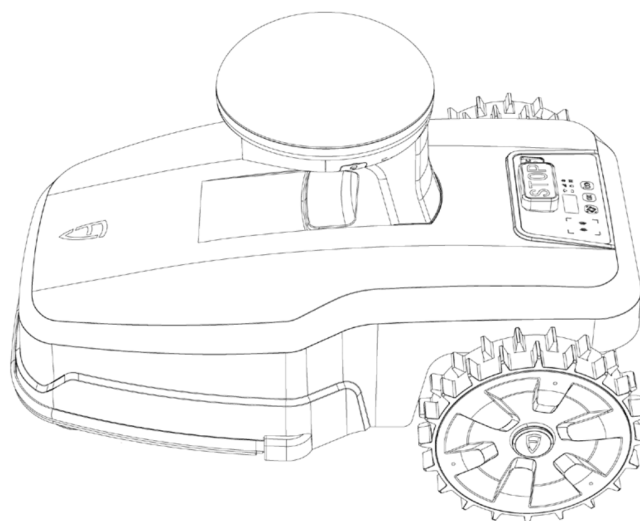
Pagrindinės savybės:

- Pramoninis RTK, mažiausiai 1 km aprėptis;
- Nereikia perimetro laidų;
- Pjauna iki 4000 m² (1 akras) ploto;
- Maksimalus nuolydis iki 33° (65 %);
- Išmanioji regos sistema;
- Maršruto planavimas ir automatinis įkrovimas;
- Kelių zonų ir draudžiamų zonų valdymas;
- Valdymas programėle ir OTA atnaujinimai.

Šis vadovas padės atlikti pradinį montavimą, programėlės parengimą, susipažinti su veikimo režimais, priežiūros procedūromis, trikčių šalinimu ir techninėmis specifikacijomis. Atidžiai laikykitės instrukcijų, kad užtikrintumėte saugų ir optimalų robotinės vejąpjovės veikimą.

2.2 Pagrindiniai komponentai

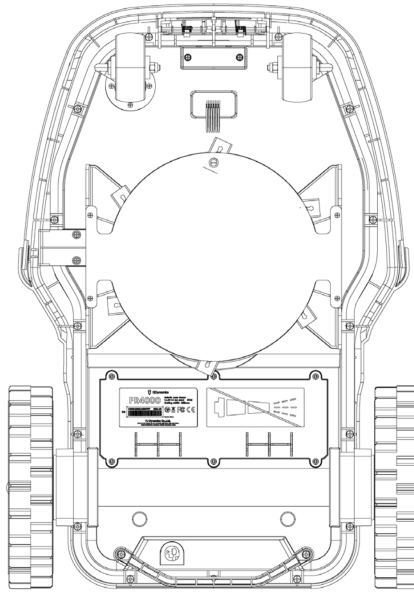
2.2.1 Vejapjovė



(Naudotojo vadovas – Pagrindiniai komponentai – Vejapjovė – Vaizdas iš priekio)

Nr.	Komponento pavadinimas
1	Avarinio stabdymo mygtukas
2	Įkrovimo mygtukas
3	Pjovimo mygtukas
4	Patvirtinimo mygtukas
5	Lietaus lašų jutiklis
6	Skaitmeninis ekranas
7	Indikatorių sritis (įskaitant toliau nurodytus 6 indikatorius)
8	„Wi-Fi“ indikatorius
9	RTK signalo indikatorius
10	„Bluetooth“ indikatorius
11	Maitinimo indikatorius
12	Užrakto indikatorius
13	Peiliuko indikatorius
—	Buferio juosta
—	Įkrovimo lizdas

—	Monokulinė kamera
—	Binokulinė (stereo) kamera
—	Šviesos juosta
—	SIM kortelės lizdas



(Naudotojo vadovas – Pagrindiniai komponentai – Vejapjovė – Vaizdas iš apačios)

Nr.	Komponento pavadinimas
14	Maitinimo jungiklis
15	Universalus ratukas
16	Varantysis ratas
17	Pjovimo diskas
18	Pjovimo peiliukas
19	Akumuliatoriaus skyrius

2.2.2 Įkrovimo stotelė

(Įkrovimo stotelės schema) + (Garažo schema)

Nr.	Komponento pavadinimas
20	Viršutinis mygtukas
21	Būsenos indikatorius
22	Įkrovimo sąsaja
23	Įkrovimo elektrodas

24	Maitinimo šaltinis
25	Maitinimo adapteris (privaloma laikyti patalpoje)

2.2.3 RTK bazinė stotis

(Bus atnaujinta netrukus)

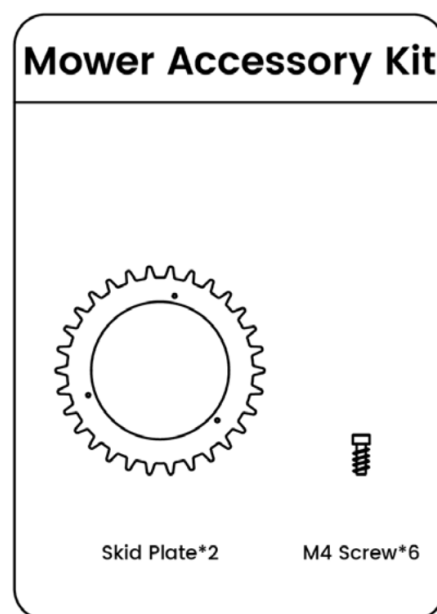
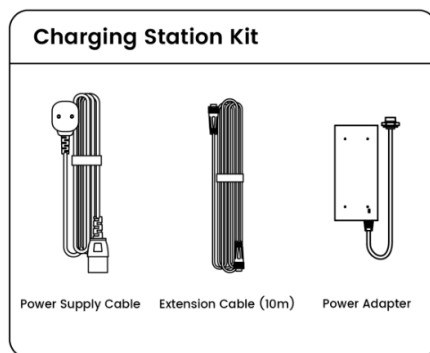
2.3 Specifikacijos

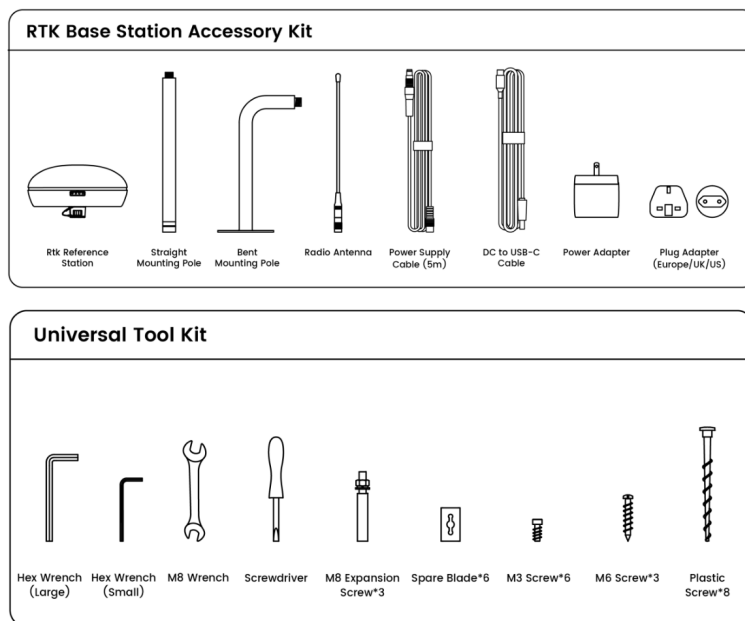
Specifikacijos		
Pajėgumas	Maks. pjovimo plotas	4000 m ² (1 akras)
	Ribų tipas	Virtualios ribos (be perimetro laido)
	Neto svoris	13,3 kg
	Matmenys	645 mm × 444 mm × 420 mm (25,4 in × 17,5 in × 16,5 in)
	Maks. įveikiamas nuolydis	33° (65 %)
	Atsparumo vandeniui lygis (vejapjovė, įkrovimo stotelė, RTK atskaitos stotis)	IPX5, IP65, IP67
Pozicionavimas ir navigacija	Pramoninis RTK ir sustiprintoji rega	Palaikoma
	Radijo RTK ir tinklo RTK režimai	Palaikoma
	Naudotojo sąsaja	Klaviatūra ir valdymas programėle
	Programinės įrangos atnaujinimas	Atnaujinimas programėle per OTA
	Ryšys	4G, „Wi-Fi“ ir „Bluetooth“
Pjovimo sistema	Pjovimo plotis	255 mm (10 in)
	Pjovimo aukščio diapazonas	10–50 mm (0,4–2 in)
	Pjovimo (judėjimo) greičio diapazonas	0,3–0,5 m/s
	Peiliuko greičio diapazonas	aukštas, vidutinis ir žemas
	Peiliuko tipas	6 pasukami nerūdijančio plieno peiliukai
	Pjovimo režimas	lygiagrečios juostos tam tikru kampu

Gaminio sauga	Objektų aptikimo ir vengimo sistema	Stereo kamera, RGB kamera ir fizinis buferis
	Pakėlimo jutiklis	Taip
	Apsaugos sistema	PIN prieiga, signalizacija, susiejimas su įkrovimo stotele, GPS apsauga nuo vagystės
	Pakrypimo jutiklis	Taip
Akumulatorius ir įkrovimas	Dviguba akumulatoriaus talpa	190 Wh
	Akumulatoriaus tipas	Ličio jonų akumulatorius
	Įkrovimo režimas	Automatinis ir rankinis
	Automatinis įkrovimas	Taip
	Pjovimo trukmė visiškai įkrovus	180 min
	Įkrovimo trukmė	120 min

3. Parengimas prieš naudojimą

3.1 Pakuotės sąrašas





Įkrovimo stotelės rinkinys: maitinimo kabelis, ilginamasis kabelis (10 m), maitinimo adapteris.

Vejapjovės priedų rinkinys: apsauginė plokštė ×2, M4 varžtas ×6.

RTK bazinės stoties priedų rinkinys: RTK atskaitos stotis, tiesus montavimo strypas, lenktas montavimo strypas, radijo antena, maitinimo kabelis (9 m), DC–USB–C kabelis, maitinimo adapteris, kištuko adapteris (Europa / JK / JAV).

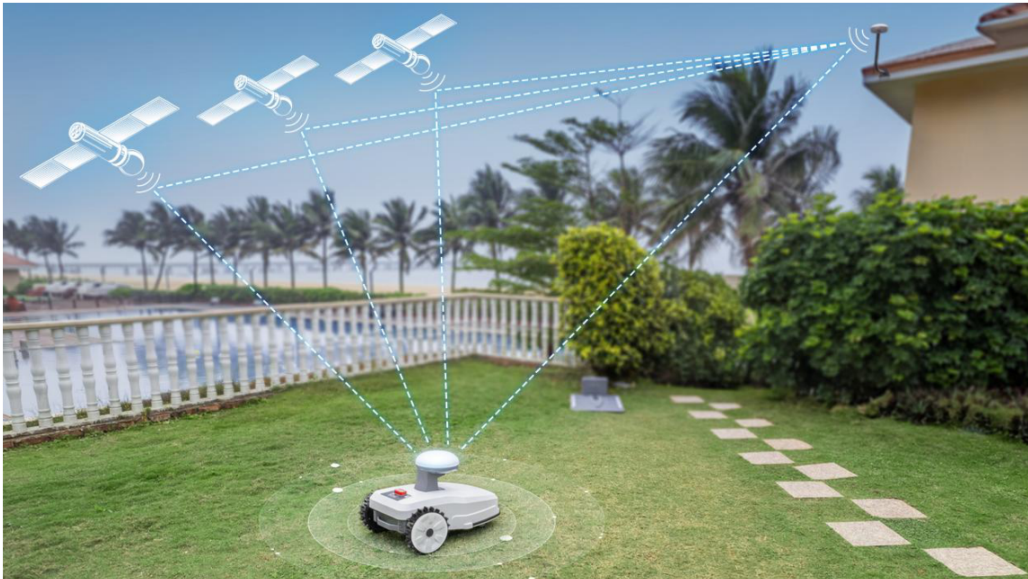
Universalus įrankių rinkinys: šešiabriaunis raktas (didelis), šešiabriaunis raktas (mažas), M8 raktas, atsuktuvė, M8 išplečiamasis varžtas ×3, atsarginis peiliukas ×6, M3 varžtas ×6, M6 varžtas ×3, plastikinis varžtas ×8.

4. Parengimas ir montavimas

Jei turite tinklo RTK paslaugos paskyrą, pagrįstą „Ntrip“, galite naudoti tinklo RTK pozicionavimo sprendimą nediegdami RTK antenos.

4.1 RTK antenų diegimas

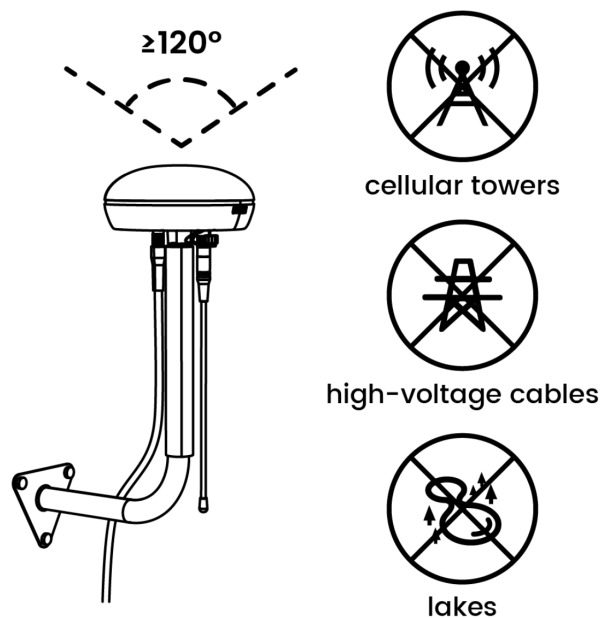
Kad RTK sistema veiktų optimaliai, RTK antena turi būti atviroje vietoje, kad galėtų priimti palydovinius signalus. RTK atskaitos stotį galite montuoti ant lygaus ir atviro paviršiaus arba ant sienos ar stogo. Paprastai RTK anteną galima statyti ant žemės, tačiau jei turite keletą vejų, rekomenduojame RTK anteną tvirtinti ant sienos ar stogo, kad pagerintumėte stabilumą ir aprėptį.



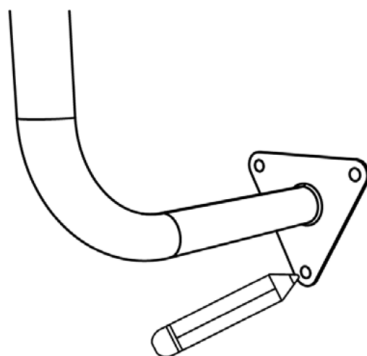
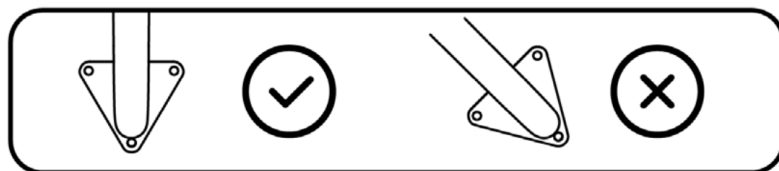
4.1.1 RTK montavimas ant žemės

4.1.2 RTK antenų montavimas ant sienų / stogų

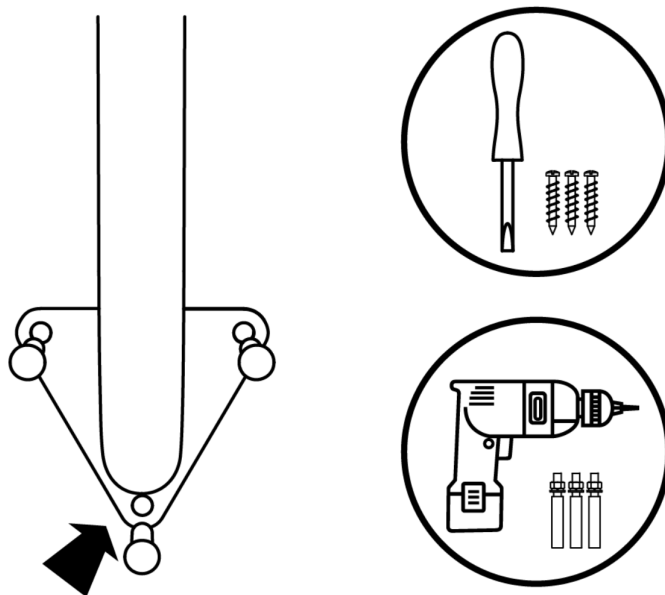
1. RTK antenos turi būti montuojamos atvirose vietose, tokiose kaip stogai ar sienos.
2. Užtikrinkite, kad 120° kampas būtų iš dalies nekliudomas dangus.
3. Montuokite RTK antenas mažiausiai 500 metrų atstumu nuo bazinių stočių, aukštos įtampos kabelių ir vandens telkinių, tokių kaip ežerai.



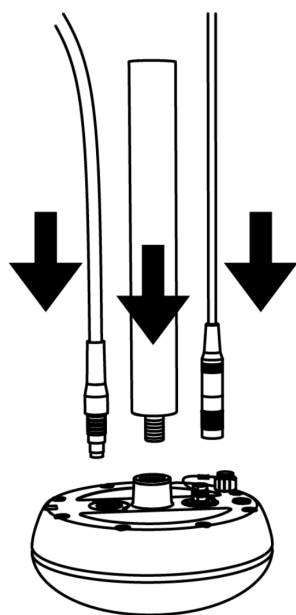
1. Pažymėkite lenkto montavimo strypo montavimo vietą ant sienos.
2. Montavimo strypas turi būti nukreiptas vertikaliai aukštyn.



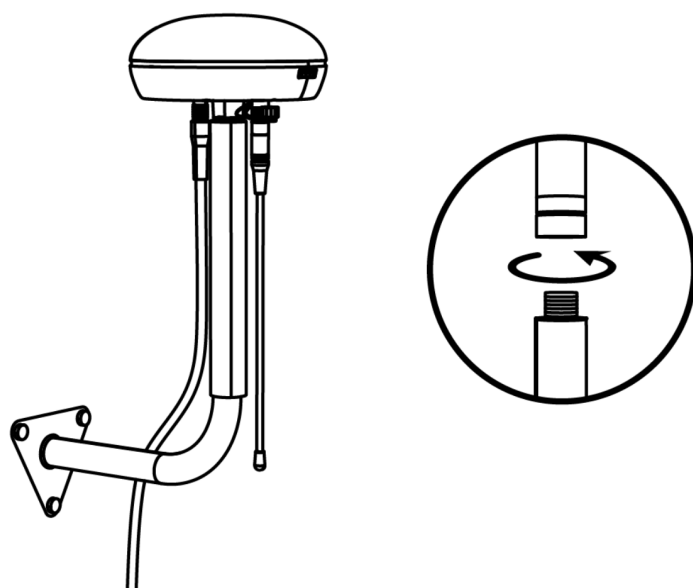
1. Pasirinkite sienos medžiagai tinkamus varžtus ir pažymėtose vietose išgręžkite skyles.
 - Medinėms sienoms: naudokite M6 varžtus ir atsuktuvus.
2. Betoninėms sienoms: naudokite M8 išplečiamuosius varžtus ir elektrinius įrankius (atsineškite savo).



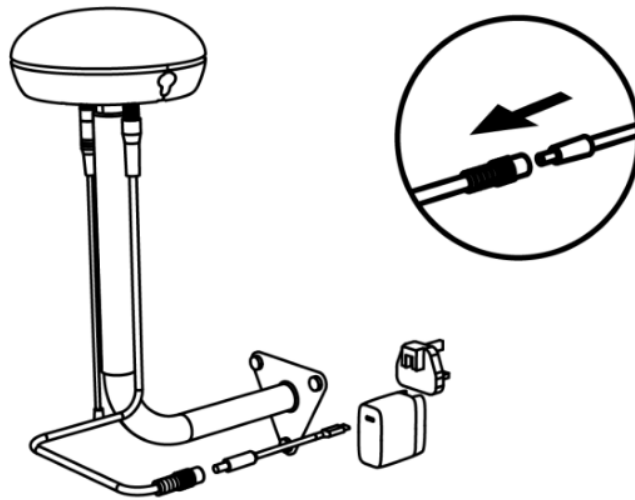
1. Ant RTK bazinės stoties sumontuokite tiesų kabantį strypą, RF anteną ir maitinimo laidą (5 m).



1. Tvirtai pritvirtinkite abu montavimo strypus.

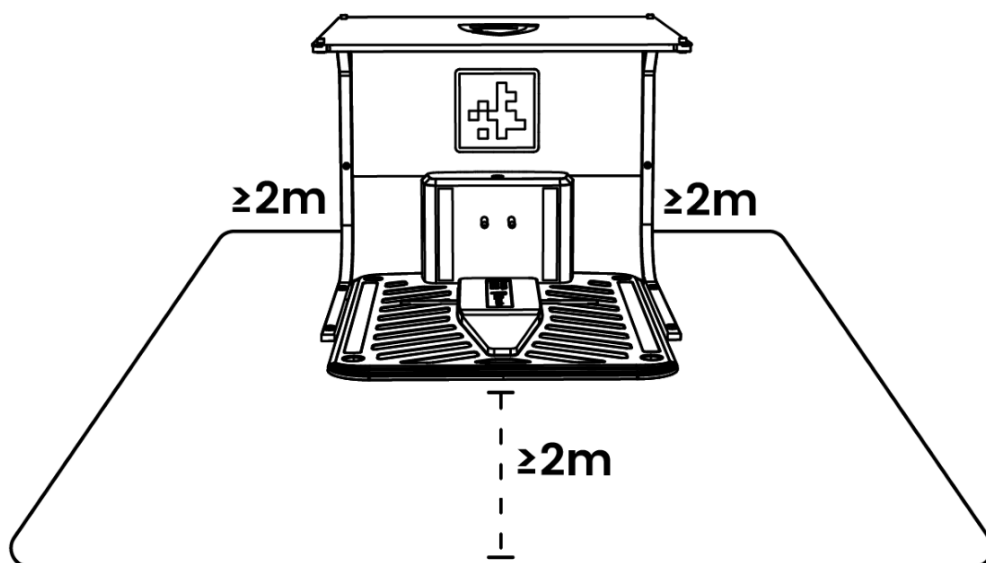


1. Įkiškite DC-USB-C kabelį, maitinimo adapterį ir maitinimo kištuką į elektros lizdą, kad įjungtumėte RTK bazinę stotį.

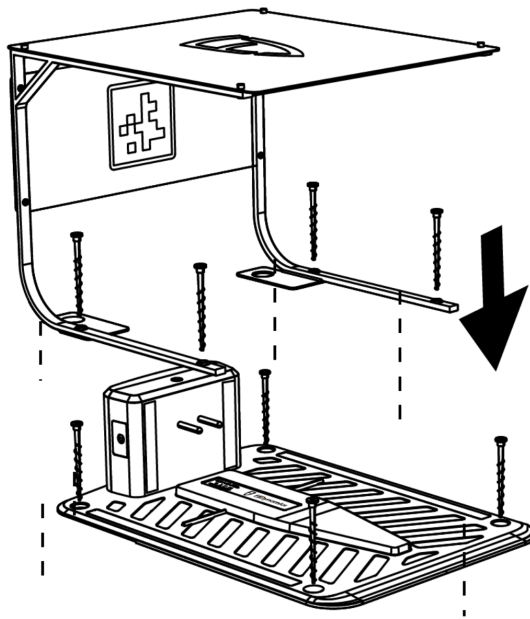


4.2 Vejapjovių ir įkrovimo stotelių parengimas

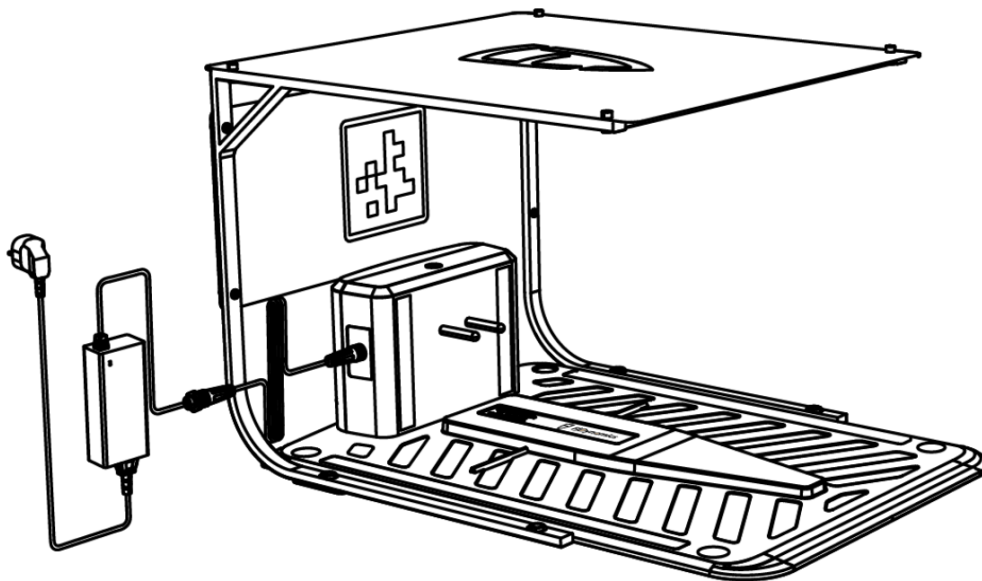
1. Pasirinkite lygią ir horizontalią vietą įkrovimo stotelei pastatyti. Užtikrinkite, kad prieš stotelę būtų aiški, nekliudoma horizontali erdvė, besidriekianti bent 2 metrus, be kalvų, nuolydžių, įdubimų ar kliūčių.
 - Įsitikinkite, kad žolė po įkrovimo stotelės plokšte neviršija 5 cm (apie 2 colius) aukščio.



1. Pritvirtinkite įkrovimo stotelę ir garažą prie žemės varžtais.



1. Prijunkite maitinimo adapterį, 10 metrų ilginamąjį laidą ir maitinimo laidą bei įkiškite juos į elektros lizdą.



4.3 Robotinės vejapjovės pastatymas į įkrovimo stotelę

Baigę įkrovimo stotelės ir RTK antenos parengimą, išimkite robotinę vejapjovę ir pastatykite ją į įkrovimo stotelę taip:

- Paspauskite įkrovimo stotelės mygtuką, kad įsitikintumėte, jog indikatorius užsidegė žaliai ir greitai mirksi – tai reiškia, kad įjungtas tiesioginio įkrovimo režimas.
- Sujunkite robotinę vejapjovę su įkrovimo stotele, kaip parodyta schemoje, ir palaukite, kol ji įsijungs.
- Kai robotinė vejapjovė įsijungs, įjunkite jos jungiklį.

5. Naudojimo instrukcijos

5.1 Pasiruošimas

- Prieš naudojimą perskaitykite ir supraskite saugos instrukcijas.
- Įsitinkite, kad įkrovimo stotelė ir RTK antena yra parengtos.
- Patikrinkite, ar robotinė vejapjovė pastatyta į įkrovimo stotelę ir kraunasi. Jei ne, žr. robotinės vejapjovės pastatymo instrukcijas.
- Įsitinkite, kad netoliese yra geras „Wi-Fi“ arba mobiliojo interneto ryšys.
- Patikrinkite, ar jūsų telefone įjungta „Bluetooth“ funkcija.

5.2 Robotinės vejapjovės programėlės atsisiuntimas

„FJDynamics“ robotinė vejapjovė skirta naudoti kartu su programėle. Pirmiausia atsisiųskite programėlę. Programėlę galite gauti nuskaitytą toliau pateiktą QR kodą arba ieškodami {Programėlės pavadinimas} „Android“ arba „iOS“ programėlių parduotuvėje.

5.3 „FJDynamics“ paskyros registravimas ir prisijungimas

Jei jau turite „FJDynamics“ paskyrą, žr. skyrių „Tik prisijungimas“.

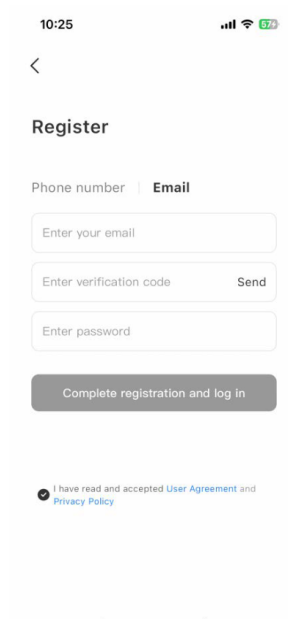
Registracija pagal mobiliojo telefono numerį šiuo metu palaikoma tik žemyninėje Kinijoje.

5.3.1 Registravimasis ir prisijungimas

Atsisiuntę programėlę, galite susikurti paskyrą pagal toliau pateiktas instrukcijas.

5.3.1.1 Registravimasis el. paštu

1. Spustelėkite „Registruotis dabar“.
2. Įveskite el. pašto adresą.
3. Spustelėkite mygtuką „Siųsti patvirtinimo kodą“ – patvirtinimo el. laiškas bus išsiųstas jūsų el. pašto adresu (jei negavote, patikrinkite šlamšto aplanką).
4. Įveskite patvirtinimo kodą (patvirtinimo kodo galiojimo laikas – 10 minučių; jei praėjo daugiau laiko, dar kartą spustelėkite siuntimo mygtuką, kad gautumėte naują patvirtinimo el. laišką).
5. Nustatykite slaptažodį (slaptažodį turi sudaryti nuo 8 iki 22 simbolių, bent mažosios raidės ir skaičiai).
6. Pažymėkite naudotojo sutartį ir privatumo politiką.
7. Spustelėkite, kad užbaigtumėte registraciją ir prisijungtumėte.



10:25

<

Register

Phone number | **Email**

Enter your email

Enter verification code Send

Enter password

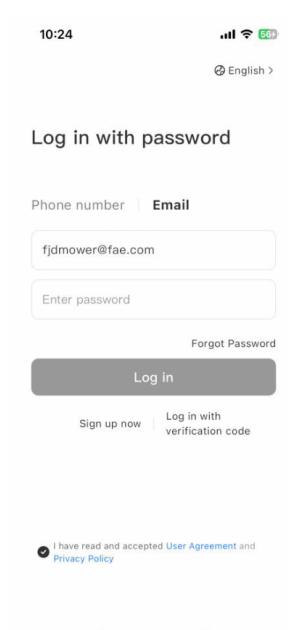
Complete registration and log in

☒ I have read and accepted [User Agreement](#) and [Privacy Policy](#)

5.3.2 Tik prisijungimas

Galite prisijungti tiesiogiai įvesdami naudotojo vardą (t. y. el. paštą) ir slaptažodį arba naudotojo vardą (t. y. el. paštą) ir patvirtinimo kodą. Po to pažymėkite naudotojo sutartį ir privatumo politiką bei spustelėkite „Prisijungti“, kad patektumėte į pagrindinę sistemos sąsają.

Norėdami pakeisti programėlės kalbą, spustelėkite viršutiniame dešiniajame prisijungimo puslapio kampe.



10:24

English >

Log in with password

Phone number | **Email**

fjdmower@fae.com

Enter password

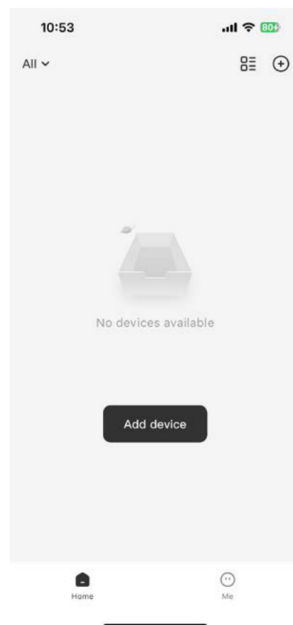
Forgot Password

Log in

Sign up now | Log in with verification code

☒ I have read and accepted [User Agreement](#) and [Privacy Policy](#)

5.4 Įrenginių valdymas

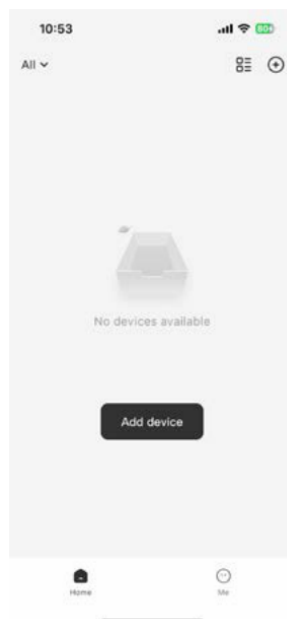


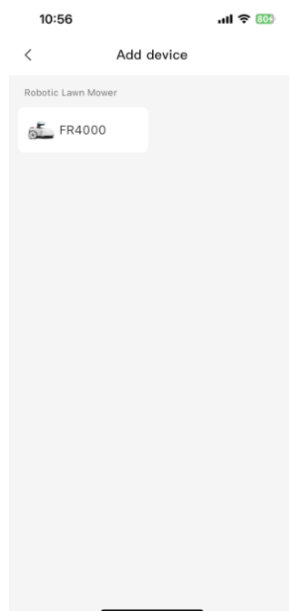
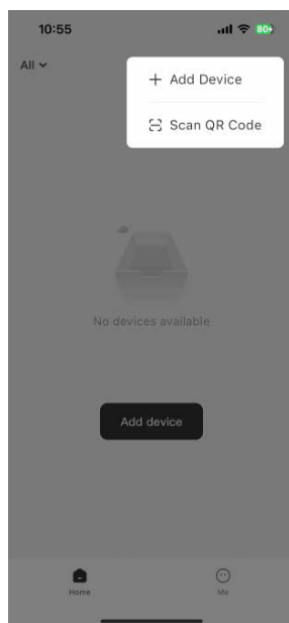
5.5 Robotinės vejpajovės pridėjimas

Pastaba:

Kad „Bluetooth“ funkcija veiktų tinkamai, įsitikinkite, kad telefone įjungta „Bluetooth“ funkcija ir kad atstumas tarp telefono ir robotinės vejpajovės yra mažesnis nei 3 m.

1. Spustelėkite mygtuką „+ Pridėti įrenginį“.
2. Iš parinkčių pasirinkite „FR4000“.
3. Vadovaudamiesi instrukcijomis, užbaikite robotinės vejpajovės parengimą.





5.5.1 Robotinės vejapjovės prijungimas prie tinklo

Pastaba:

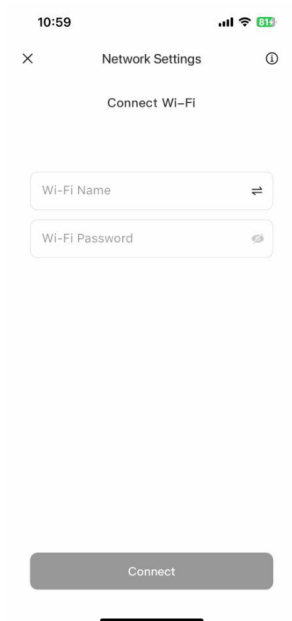
FR4000 robotinė vejapjovė palaiko tik 2,4 GHz „Wi-Fi“ tinklus.

Jei naudojate „iOS“ įrenginį, vejapjovė gali prisijungti tik prie to „Wi-Fi“ tinklo, prie kurio prijungtas jūsų mobilusis telefonas. Pirmiausia prijunkite telefoną prie „Wi-Fi“, tada prijunkite vejapjovę prie to paties „Wi-Fi“ tinklo.

Pridedant įrenginį pirmą kartą, po to, kai telefonas per „Bluetooth“ prijungiamas prie mašinos, bus pradėtas tinklo konfigūravimo procesas.

- Įveskite arba pasirinkite „Wi-Fi“ tinklo pavadinimą.
- Įveskite „Wi-Fi“ slaptažodį.

- Spustelėkite „Baigti“.

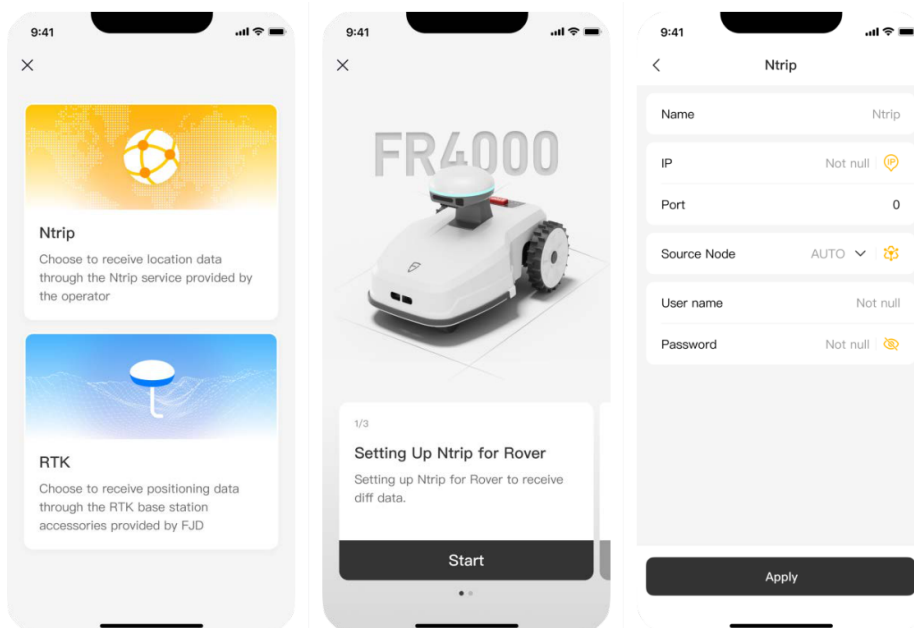


5.5.2 RTK atskaitos stoties parengimas

Robotinė vejapjovė palaiko dvi RTK bazinės stoties parengimo parinktis: „Ntrip“ tinklo RTK bazinę stotį arba vietinę RTK bazinę stotį.

5.5.2.1 „Ntrip“ tinklo RTK atskaitos stoties parengimas

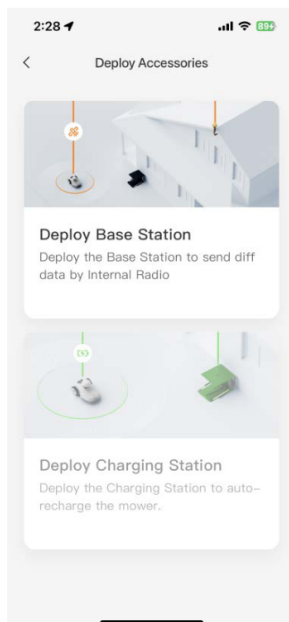
1. Parengdami RTK, pasirinkite „Ntrip“.
2. Perskaitykite parengimo instrukcijas.
3. Įveskite reikiamas „Ntrip“ tinklo RTK konfigūracijas.
4. Palaukite, kol bazinės stoties funkcijos parengimas bus baigtas.



5.5.2.2 Vietinės RTK bazinės stoties parengimas

Įsitikinkite, kad RTK bazinė stotis sumontuota ir įjungta. Įsitikinkite, kad telefonas prijungtas prie robotinės vejapjovės per „Bluetooth“.

1. Pasirinkite bazinės stoties vietą.
2. Įsitikinę, kad pasiruošimo veiksmai atlikti, spustelėkite „Pradėti“.
3. Palaukite, kol bazinės stoties funkcijos parengimas bus baigtas.



5.5.2.3 RTK atskaitos stoties jungtys

- **„Wi-Fi“**

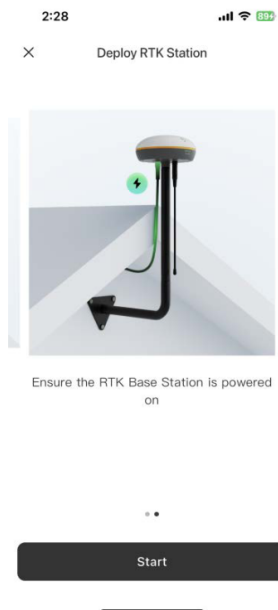
Mūsų RTK atskaitos stotis palaiko „Bluetooth“ ryšį su mobiliaisiais įrenginiais. Tiesiog užtikrinkite mobiliųjų įrenginių „Bluetooth“ ryšio stabilumą ir tinkamumą, kad parengimas būtų sėkmingas.

- **„Bluetooth“**

Mūsų RTK atskaitos stotis palaiko „Bluetooth“ ryšį su mobiliaisiais įrenginiais. Tiesiog užtikrinkite mobiliųjų įrenginių „Bluetooth“ ryšio stabilumą ir tinkamumą, kad parengimas būtų sėkmingas.

- **Pastaba apie RTK FM (dažnio moduliaciją)**

Naudodama pramoninę RTK technologiją, mūsų RTK atskaitos stotis taiko integruotą radijo režimą, puikiai užtikrindama duomenų perdavimo pagerinimą iš palydovinės pozicionavimo sistemos. RTK atskaitos stotis automatiškai užbaigs ryšį per FM, be rankinio valdymo.



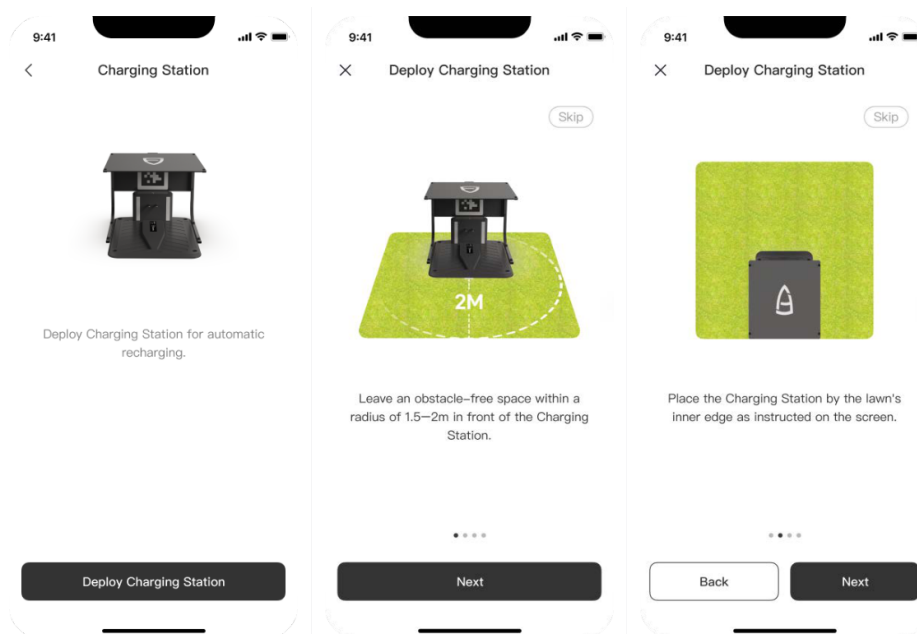
5.5.3 Įkrovimo stotelės parengimas

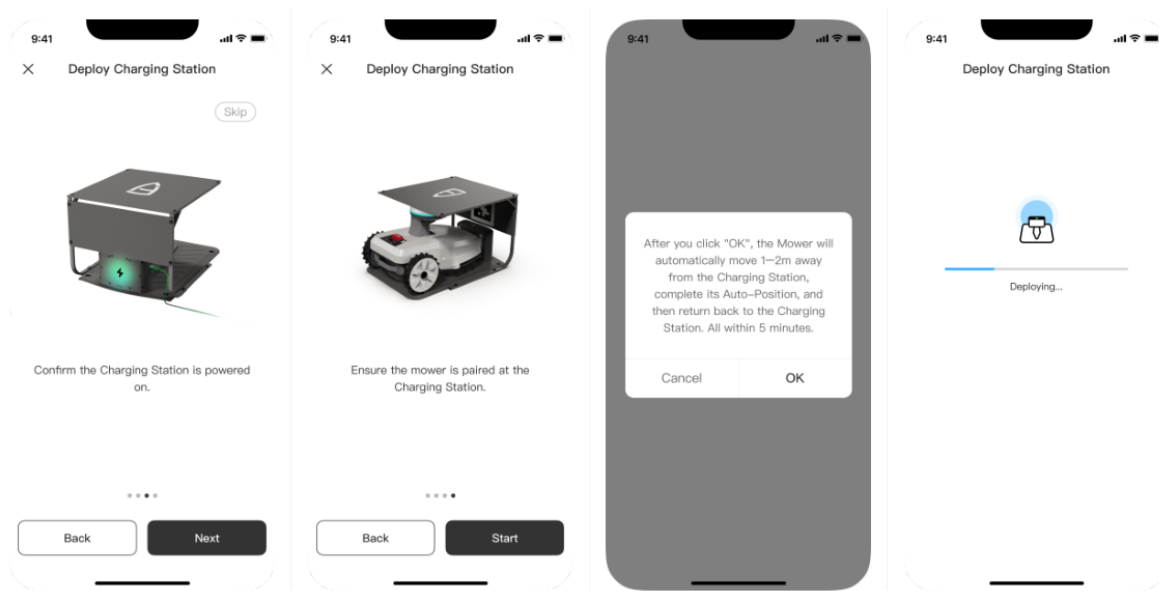
Įsitikinkite, kad RTK bazinė stotis sumontuota ir įjungta ir kad bazinės stoties vietos konfigūracija baigta.

Įsitikinkite, kad telefonas prijungtas prie robotinės vejapjovės per „Bluetooth“.

Įsitikinkite, kad robotinė vejapjovė pastatyta parengtoje įkrovimo stotelės vietoje ir prisistatė į ją.

1. Pasirinkite įkrovimo tašką.
2. Įsitikinę, kad pasiruošimo veiksmai atlikti, spustelėkite „Parengti įkrovimo stotelę“.
3. Palaukite, kol bazinės stoties funkcijos parengimas bus baigtas.





5.6 Žemėlapių valdymas

(Pridėti žemėlapių valdymo sąsajos schemą ir iliustraciją)

5.6.1 Žemėlapių kūrimas

Pastabos prieš kuriant žemėlapi

Prieš kuriant žemėlapi, reikia atkreipti dėmesį į kelis dalykus:

- Prieš kurdami žemėlapi, nuo vejų pašalinkite šiukšles, nukritusių lapų krūvas, žaislus, laidus, akmenis ir kitas kliūtis. Įsitikinkite, kad ant vejų nėra vaikų ar gyvūnų.
- Įsitikinkite, kad robotinė vejamajai geros būklės ir jos pozicionavimo funkcija veikia tinkamai.
- Vis dėlto rekomenduojama palikti 15 cm atstumą, kai robotinė vejamajai juda palei sienas, tvoras, griovius ir kitas kliūtis.
- Žemėlapio kūrimo metu, siekiant užtikrinti geresnį „Bluetooth“ ryšį ir laiku reaguoti į sąlygas vietoje, sekite paskui vejamajai ir laikykitės ne didesnio nei 3 m atstumo.
- Brėžkite linijas palei vejų kraštus.

Įkrovimo stotelės ir darbo zonų kūrimas

Pastaba:

Jei parengta įkrovimo stotelė yra už numatytos darbo zonos ribų, žr. „Išorinės įkrovimo stotelės žymėjimas“.

Jei parengta įkrovimo stotelė yra numatytos darbo zonos viduje, žr. „Vidinės įkrovimo stotelės žymėjimas“.

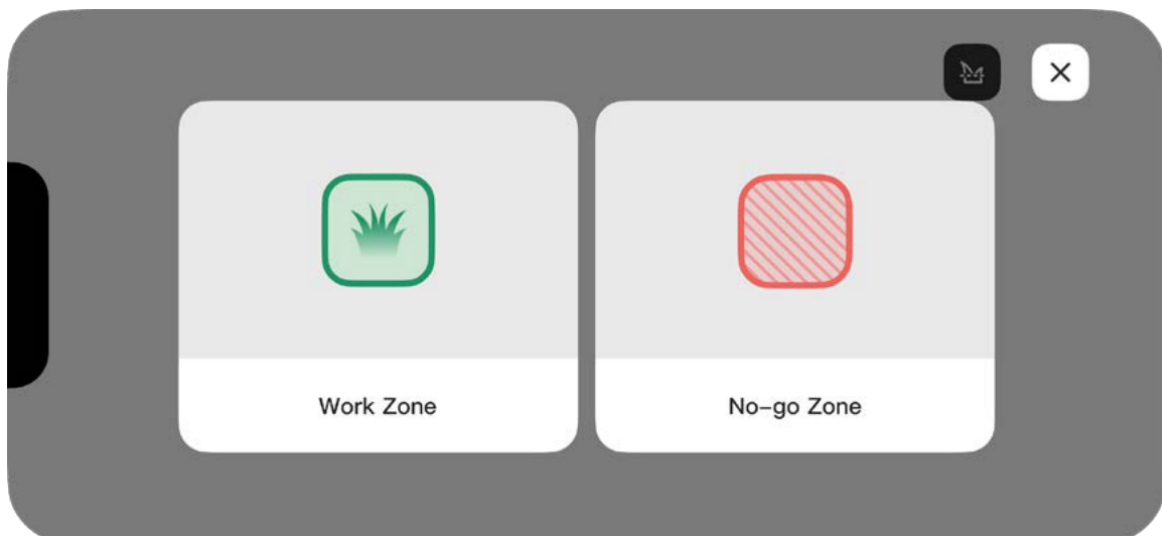
Jei įkrovimo stotelė nebuvo pažymėta, ji bus pažymėta darbo zonos kūrimo proceso metu.

Išorinės įkrovimo stotelės žymėjimas

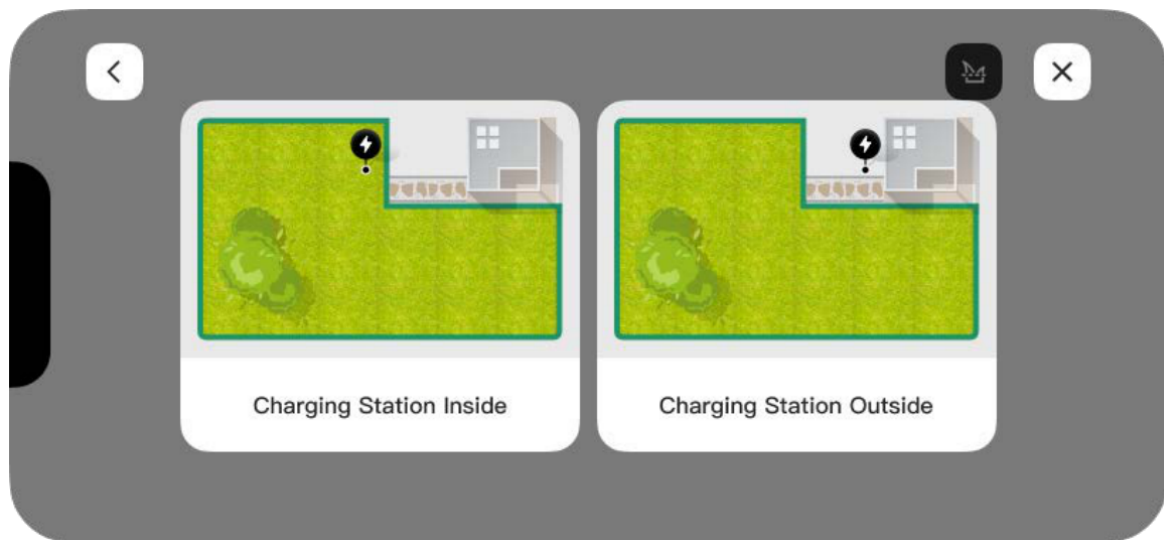
1. Įsitikinkite, kad robotinė vejapjovė įjungta, pastatyta į įkrovimo stotelę ir yra normalios darbinės būklės su fiksuotu sprendimu, avarinio stabdymo mygtukas atleistas, o akumuliatoriaus įkrova viršija 50 %.
2. Žemėlapių valdymo puslapyje spustelėkite mygtuką „+“.



1. Jei įkrovimo stotelės vieta nebuvo pažymėta, atsiras pranešimas, nurodantis, kad įkrovimo stotelės nėra, ir klausiantis, ar norite ją parengti.
 - Spustelėkite „Parengti“ – programėlė pradės „Bluetooth“ ryšį su robotine vejapjove.
 - Programėlei sėkmingai prisijungus prie robotinės vejapjovės per „Bluetooth“, perskaitykite ir patvirtinkite įkrovimo stotelės parengimo reikalavimus. Robotinė vejapjovė autonomiškai išvažiuos iš stotelės, pažymės įkrovimo stotelės vietą ir grįš į ją.
2. Parengus, įkrovimo stotelės piktograma atsiras žemėlapyje.
3. Spustelėkite „Darbo zona“.



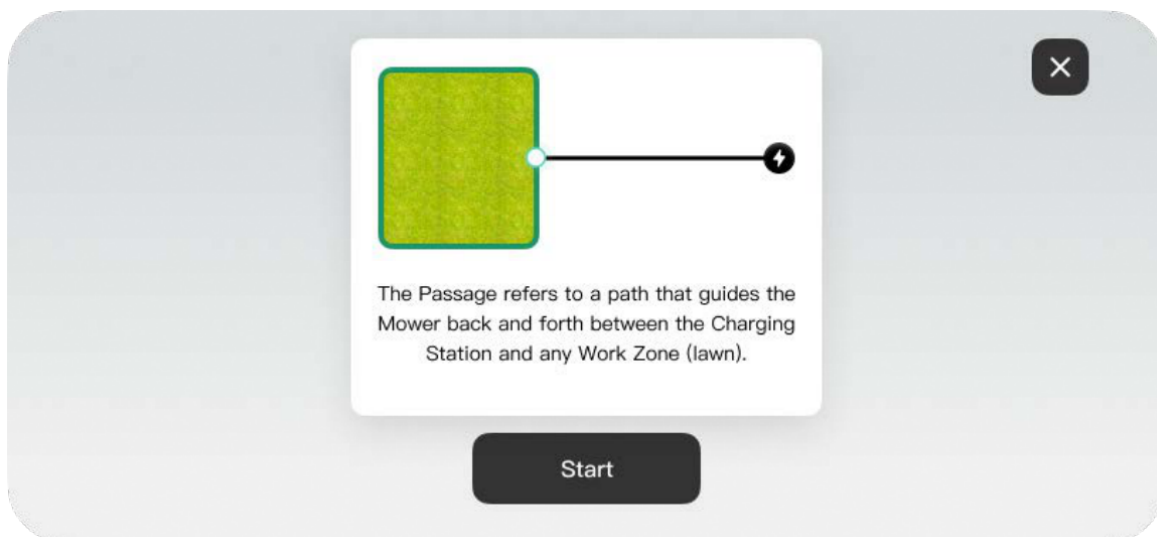
1. Pasirinkite „Įkrovimo stotelė išorėje“.



1. Robotinė vejapjovė autonomiškai išvažiuos iš stotelės.



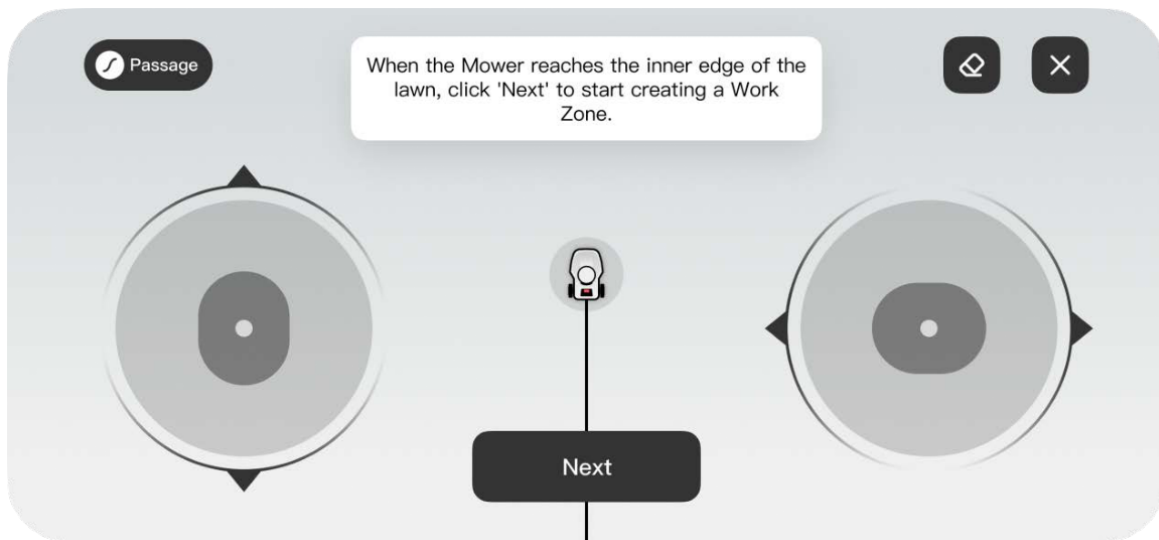
1. Kai robotinė vejapjovė sustos, per programėlę galėsite nustatyti praėjimą.
 1. Praėjimas – tai kelias, kuriuo robotinė vejapjovė važiuoja nuo įkrovimo stotelės iki darbo zonos. Šio kelio bus laikomasi realaus veikimo metu, siekiant užtikrinti, kad juo galima važiuoti.



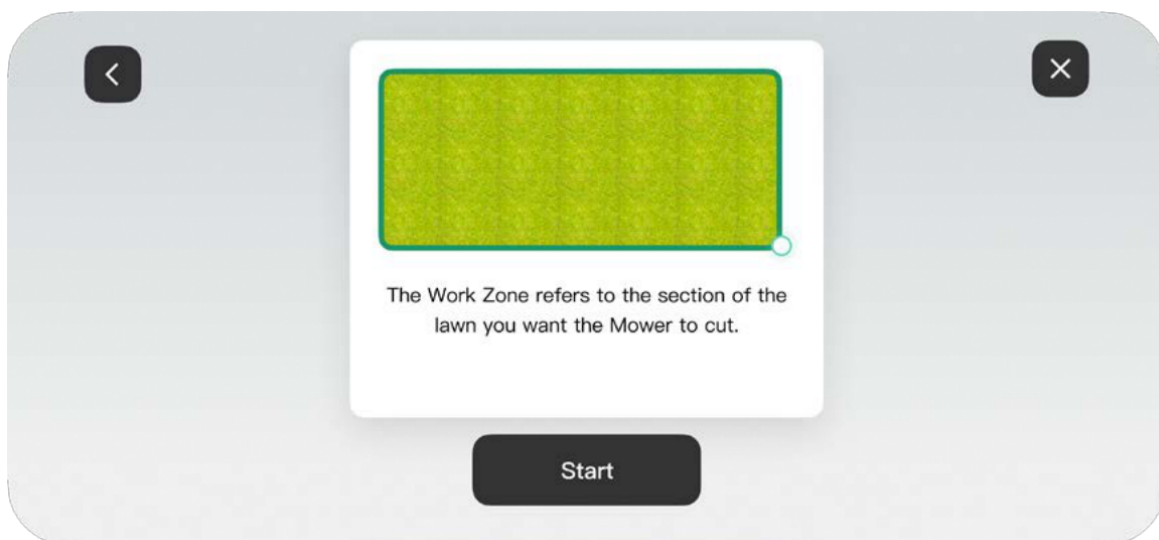
1. Spustelėkite „Pradėti“, kad naudodami vairalazdę nuotoliniu būdu valdytumėte robotinę vejapjovę iki numatytos darbo zonos krašto.



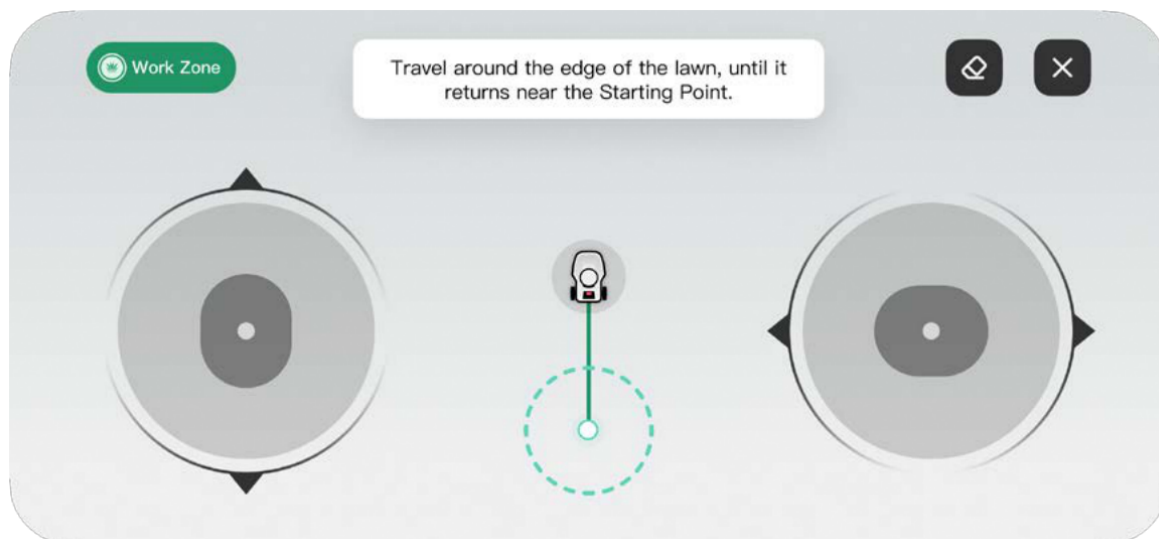
1. Spustelėkite „Toliau“, kad išsaugotumėte praėjimą ir pereitumėte prie pjovimo zonos nustatymo.



1. Išsaugojus praėjimą, pjovimo zoną galima nustatyti per programėlę.
 - Spustelėkite mygtuką „Pradėti“, tada naudodami vairalazdę nuotoliniu būdu valdykite robotinę vejapjovę palei norimą vejės kraštą, kad nubrėžtumėte vejės ribą.



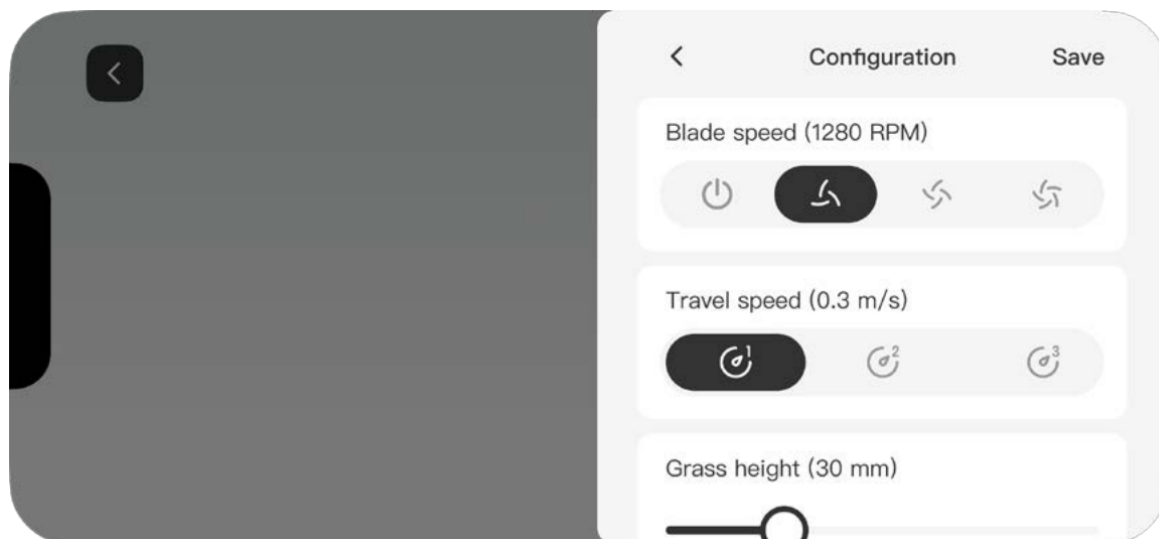
1. Ištisinės linijos rodo jūsų nubrėžtas ribas, o brūkšninės linijos padės grįžti į pradinį tašką.



1. Pjovimo zona bus sukurta tik tada, kai robotinę vejapjovę parvairuosite atgal į pradinį tašką ir spustelėsite „Baigti“.
1. Jei reikia, spustelėkite trynimo piktogramą – robotinė vejapjovė trauksis atgal nubrėžtu keliu, kad ištrintų atitrauktos pjovimo zonos ribas.
2. Valdykite robotinę vejapjovę, kad ji grįžtų į pradinį tašką, tada spustelėkite mygtuką „Baigti“, kad išsaugotumėte darbo zoną.



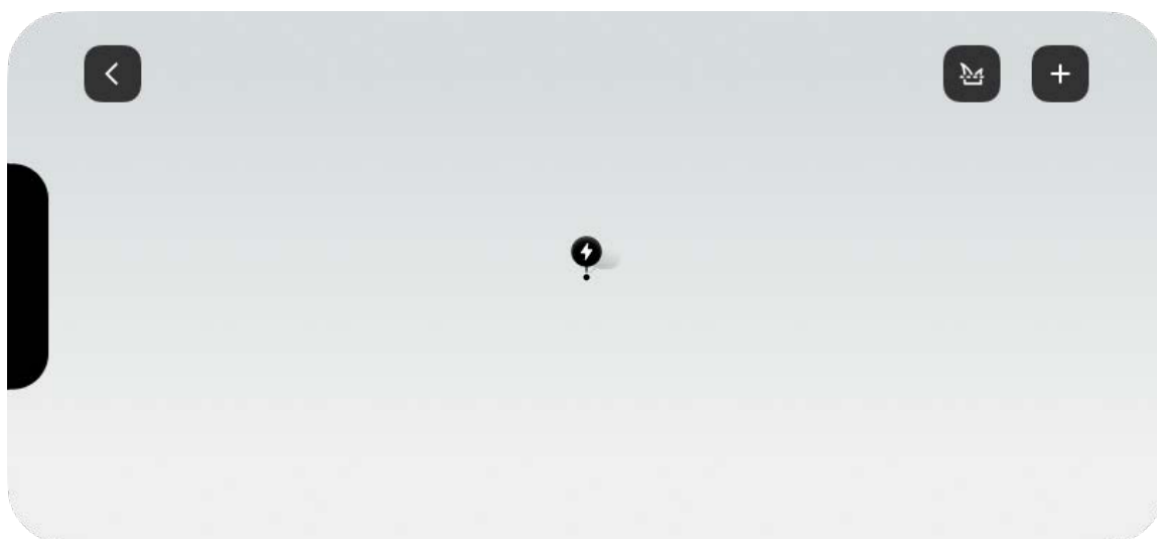
1. Pavadinkite darbo zoną.
2. Pasirinkite numatytąsias šios zonos pjovimo konfigūracijas, įskaitant peiliuko greitį, judėjimo greitį, žolės aukštį ir maršruto planavimo nustatymus.



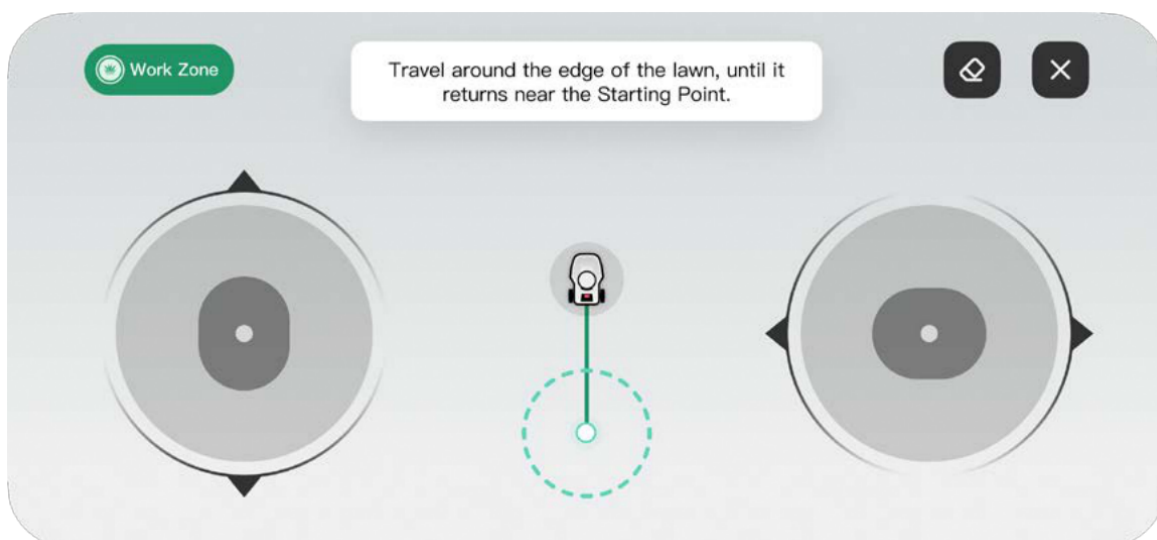
1. Užbaikite pjovimo zonos žemėlapių kūrimo procesą.

Vidinės įkrovimo stotelės žymėjimas

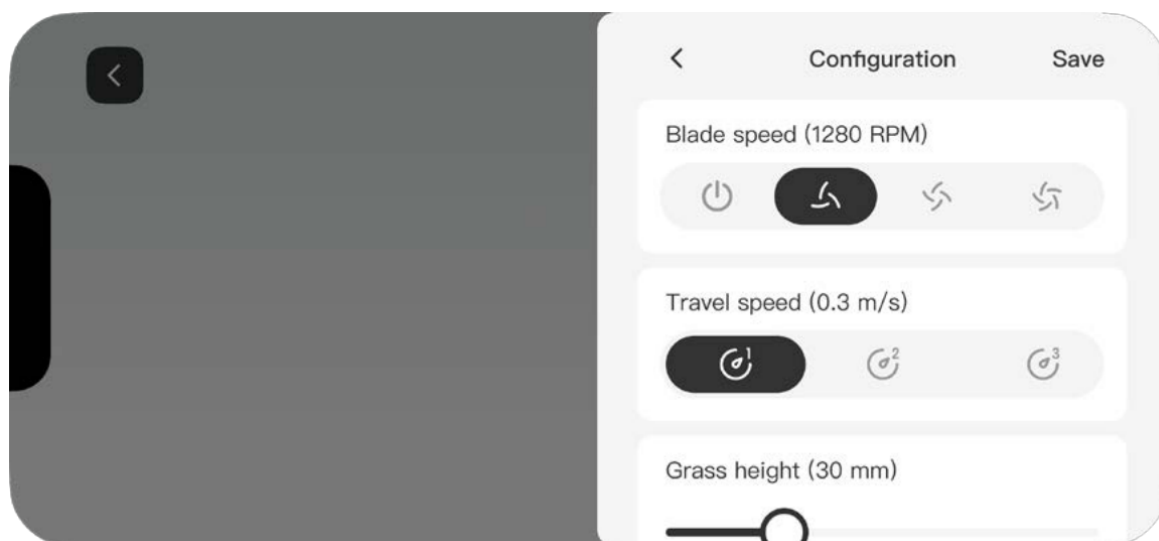
1. Įsitikinkite, kad robotinė vejapjovė įjungta, pastatyta į įkrovimo stotelę ir yra normalios darbinės būklės su fiksuotu sprendimu, avarinio stabdymo mygtukas atleistas, o akumuliatoriaus įkrova viršija 50 %.
2. Žemėlapių valdymo puslapyje spustelėkite mygtuką „+“.
3. Jei įkrovimo stotelės vieta nebuvo pažymėta, atsiras pranešimas, nurodantis, kad įkrovimo stotelės nėra, ir klausiantis, ar norite ją parengti.
 - Spustelėkite „Parengti“ – programėlė pradės „Bluetooth“ ryšį su robotine vejapjove.
 - Programėlei sėkmingai prisijungus prie robotinės vejapjovės per „Bluetooth“, perskaitykite ir patvirtinkite įkrovimo stotelės parengimo reikalavimus. Robotinė vejapjovė autonomiškai išvažiuos iš stotelės, pažymės įkrovimo stotelės vietą ir grįš į ją.
 - Parengus, įkrovimo stotelės piktograma atsiras žemėlapyje.
4. Spustelėkite „Darbo zona“.
5. Pasirinkite „Įkrovimo stotelė viduje“.
6. Vejapjovė autonomiškai išvažiuos iš stotelės.
7. Kai robotinė vejapjovė sustos, per programėlę galėsite nustatyti praėjimą.



Likusieji darbo zonos brėžimo veiksmai atliekami taip pat, kaip aprašyta ankstesniame skyriuje: naudodami vairalazdę valdykite vejapjovę palei vejų kraštą, grįžkite į pradinį tašką ir spustelėkite „Baigti“.



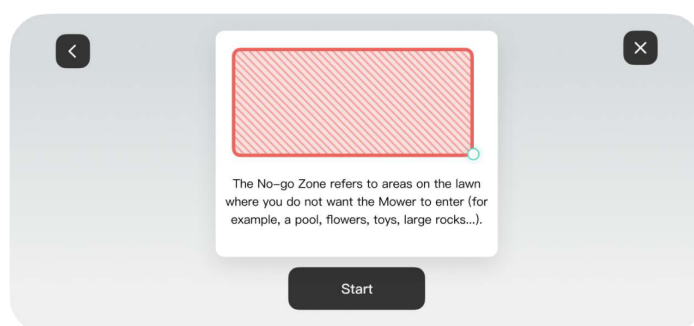
1. Valdykite robotinę vejapjovę, kad ji grįžtų į pradinį tašką, tada spustelėkite mygtuką „Baigti“, kad išsaugotumėte darbo zoną.
2. Pavadinkite darbo zoną.
3. Pasirinkite numatytąsias šios zonos pjovimo konfigūracijas, įskaitant žolės aukštį, peiliuko greitį, judėjimo greitį ir maršruto planavimo nustatymus.
4. Užbaikite pjovimo zonos žemėlapių kūrimo procesą.



Draudžiamos zonos žymėjimas

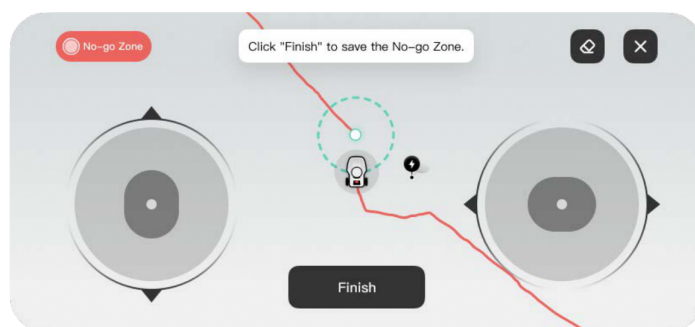
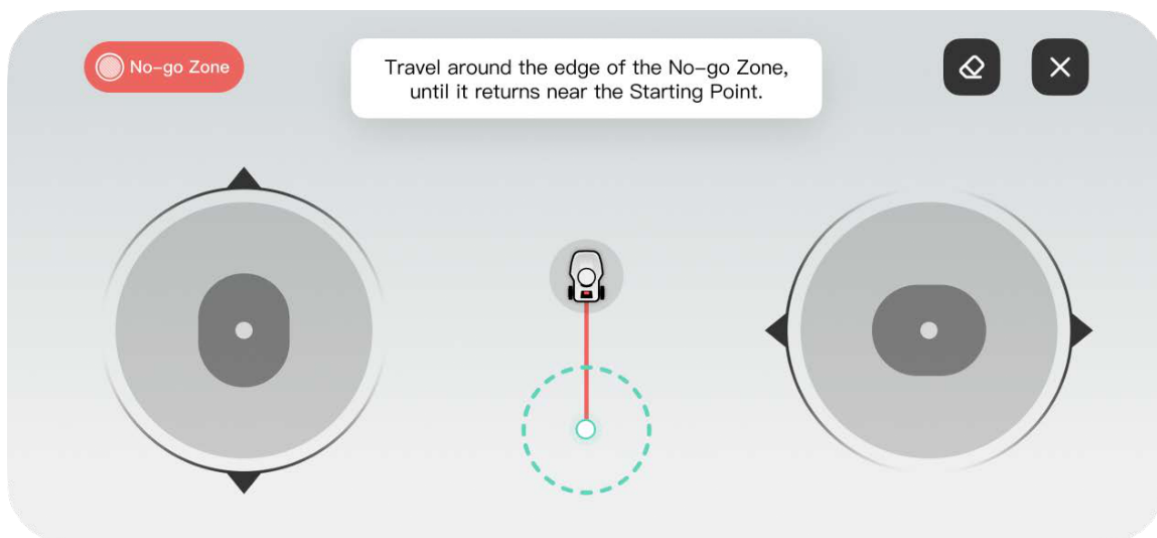
Draudžiamos zonos apima tokias sritis kaip baseinai, gėlynai, medžiai, medžių šaknys, grioviai ir bet kokios kitos kliūtys vejoje. Robotinė vejamjovė vengs pjauti šiose nurodytose zonose.

1. Įsitikinkite, kad robotinė vejamjovė įjungta, pastatyta į įkrovimo stotelę ir yra normalios darbinės būklės su fiksuotu sprendimu, avarinio stabdymo mygtukas atleistas, o akumuliatoriaus įkrova viršija 50 %.
2. Žemėlapių valdymo puslapyje spustelėkite mygtuką „+“.
 - Spustelėkite „Draudžiama zona“ ir nuotoliniu būdu valdykite robotinę vejamjovę, kad nubrėžtumėte draudžiamą zoną.
 - Naudodami programėlę nuvairuokite robotinę vejamjovę iki numatytos draudžiamos zonos krašto.
 - Spustelėkite mygtuką „Pradėti“, tada naudodami vairalazdę nuotoliniu būdu valdykite robotinę vejamjovę, kad nubrėžtumėte draudžiamos zonos ribą.

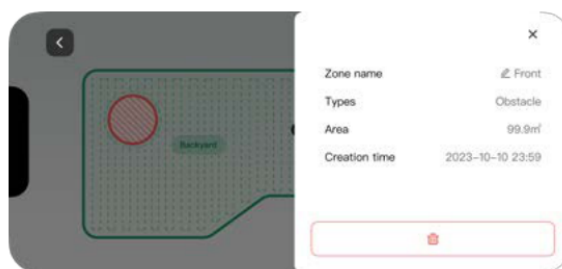
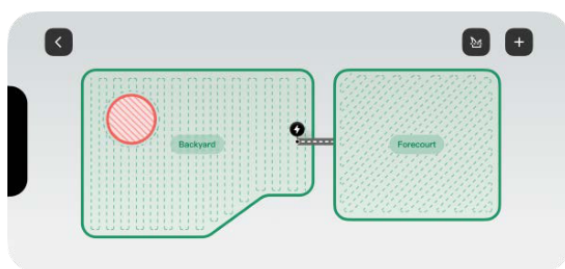


1. Ištininės linijos rodo jūsų nubrėžtas ribas, o brūkšninės linijos padės grįžti į pradinį tašką.
2. Draudžiama zona bus sukurta tik tada, kai robotinę vejamjovę parvairuosite atgal į pradinį tašką.
3. Jei reikia, spustelėkite trynimo piktogramą – robotinė vejamjovė trauksis atgal nubrėžtu keliu, kad ištrintų atitrauktos draudžiamos zonos ribas.

4. Valdykite robotinę vejapjovę, kad ji grįžtų į pradinį tašką, tada spustelėkite mygtuką „Baigti“, kad išsaugotumėte draudžiamą zoną.



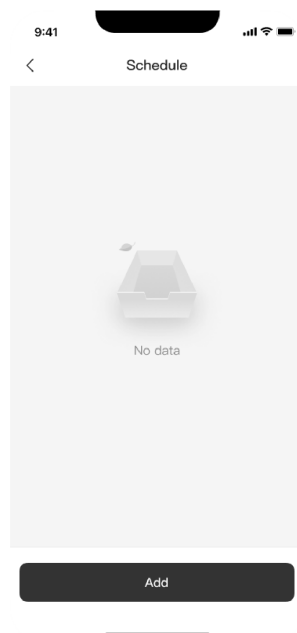
Baigus žemėlapių kūrimą



5.6.2 Žemėlapių trynimas

- Norėdami ištrinti žemėlapi: žemėlapių valdymo puslapyje spustelėkite norimą darbo zoną, draudžiamą zoną arba įkrovimo stotelę, tada spustelėkite „Trinti“ ir patvirtinkite.

Ispėjimas: ištrinus įkrovimo stotelę, bus ištrinti visi išsaugoti dabartinės robotinės vejapjovės žemėlapiai.



5.6.3 Nubraižius žemėlapij, RTK antenos negalima perkelti

Nubraižius žemėlapij, neperkelkite RTK antenos, nes gali atsirasti neatitikimas tarp faktinės darbo zonos ir pažymėtos darbo zonos.

Jei tikrai reikia perkelti RTK anteną, po perkėlimo ištrinkite ir iš naujo sukurkite bazinę stotį, tada iš naujo nubrėžkite visus žymėjimo duomenis.

5.7 Pjovimo grafikas

Naudodami suplanuotų užduočių funkciją, galite nustatyti užduočių grafiką, ir robotinė vejapjovė automatiškai atliks darbą pagal jūsų užduočių nustatymus.

(Pridėti valdymo sąsajos schemą ir iliustraciją)

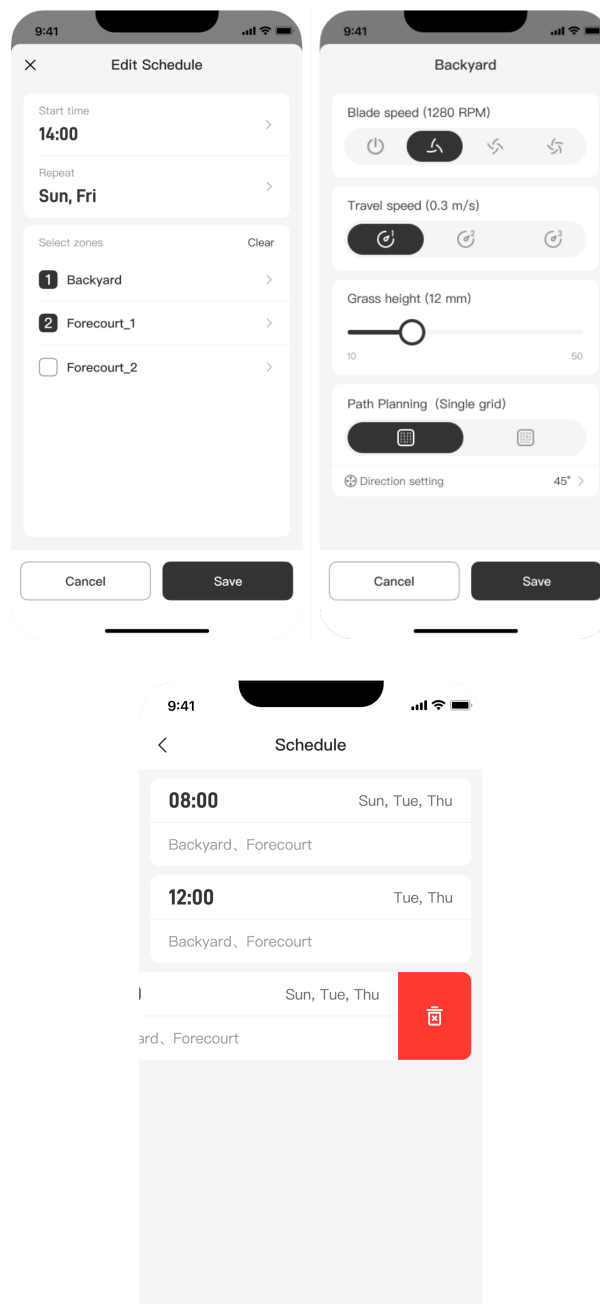
Pastaba:

Pjovimo grafiką galima nustatyti tik baigus žemėlapių kūrimą.

Suplanuotų užduočių pakeitimai, atlikti robotinei vejapjovei vykdant užduotį, neturės įtakos jau įvykdytoms užduotims.

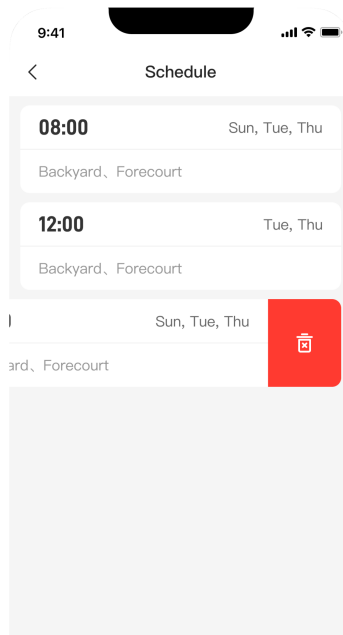
5.7.1 Naujos suplanuotos užduoties pridėjimas

1. Gaminio pagrindiniame puslapyje spustelėkite „Pjovimo grafikas“.
2. Paspauskite apačioje esantį mygtuką „Pridėti“, kad sukurtumėte naują suplanuotą užduotį.
3. Vadovaudamiesi valdymo sąsajos raginimais, pasirinkite ir nustatykite suplanuotos užduoties pradžios laiką, kartojimo dažnumą ir darbo zonas.
4. Kiekvienam sklypui galite atskirai konfigūruoti pjovimo nustatymus, įskaitant peiliuko greitį, judėjimo greitį, žolės aukštį ir maršruto planavimą. Numatytieji nustatymai yra tie, kurie buvo sukonfigūruoti žemėlapių kūrimo metu.
5. Spustelėkite mygtuką „Išsaugoti“, kad išsaugotumėte suplanuotą užduotį.



5.7.2 Suplanuotų užduočių keitimas

1. Gaminio pagrindiniame puslapyje spustelėkite „Pjovimo grafikas“.
2. Spustelėkite suplanuotos užduoties elementą, kurį norite pakeisti.
3. Pakeiskite pradžios laiką, kartojimo dažnumą, darbo zoną, sklypo pjovimo konfigūraciją ir kitus suplanuotos užduoties parametrus.
4. Spustelėkite mygtuką „Patvirtinti“, kad išsaugotumėte suplanuotą užduotį.



5.7.3 Suplanuotos užduoties trynimas

1. Gaminio pagrindiniame puslapyje spustelėkite „Pjovimo grafikas“.
2. Braukite kairėn ties suplanuotos užduoties elementu, kurį norite ištrinti.
3. Spustelėkite atsiradusią trynimo piktogramą ir patvirtinkite.

5.8 Nuotolinis rankinis režimas

Jūsų saugumui, prieš naudodami nuotolinio rankinio režimo funkciją, atkreipkite dėmesį:

- Jaunesniems nei 18 metų asmenims neturėtų būti leidžiama naudotis šia funkcija.
- Visada stebėkite vaikus, augintinius ir svarbius daiktus, kad išvengtumėte nelaimingų atsitikimų.
- Naudodami nuotolinį rankinį režimą, būkite ypač atsargūs, kad išvengtumėte sužalojimų.
- Įjungus nuotolinį rankinį režimą, kai robotinė vejapjovė vykdo užduotį, ta užduotis bus nutraukta.

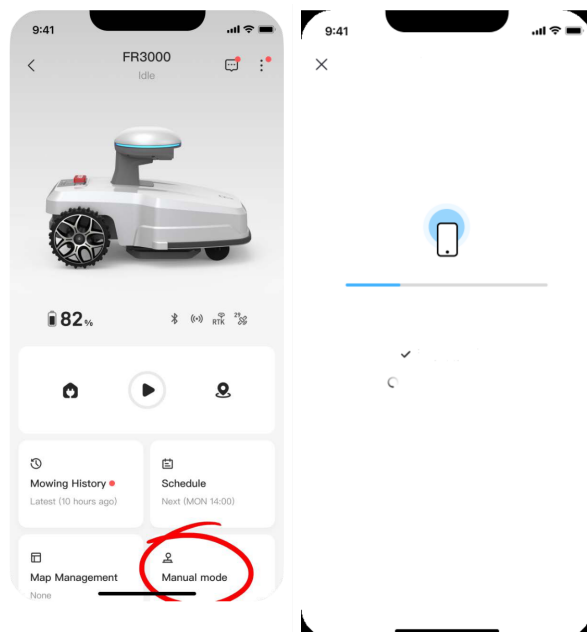
5.8.1 Nuotolinio rankinio režimo apžvalga

5.8.2 Rankinio režimo įjungimas

1. Įsitikinkite, kad jūsų telefono „Bluetooth“ funkcija įjungta ir kad atstumas tarp telefono ir robotinės vejapjovės mažesnis nei 3 m.
2. Įsitikinkite, kad robotinė vejapjovė veikia tinkamai, o avarinio stabdymo jungiklis atleistas.
3. Gaminio funkcijų pagrindiniame puslapyje spustelėkite „Rankinis režimas“.
4. Programėlė įjungs „Bluetooth“ ryšį su robotine vejapjove, o sėkmingai prisijungus atsivers rankinio režimo puslapis.
5. Naudodami pirmyn / atgal ir kairėn / dešinėn vairalazdę, nuotoliniu būdu valdykite robotinę vejapjovę.

6. Spustelėkite greičio piktogramą, kad sureguliuotumėte važiavimo greitį nuotoliniu rankiniu režimu.

- Pastaba: šio greičio reguliavimas neturės įtakos robotinės vejapjovės greičiui automatinio veikimo metu.



5.8.3 Išėjimas iš nuotolinio rankinio režimo

Spustelėkite X piktogramą viršutiniame kairiajame kampe, kad išeitumėte iš nuotolinio rankinio režimo.

5.9 Pjovimo operacijos

Pasiruošimas

Įsitikinkite, kad robotinė vejapjovė yra įkrovimo stotelėje darbo zonoje ir turi pakankamai įkrovos.

Jei pjaunant įvyktų nelaimingas atsitikimas, paspauskite avarinio stabdymo mygtuką ant robotinės vejapjovės. Ji suteiks pirmenybę avarinio stabdymo mygtuko komandai, pristabdys užduotį ir sustabdys pjovimą.

Nerekomenduojama pjauti tą patį plotą dažniau nei kartą per dieną, nes tai gali pakenkti jūsų vejai.

Rekomenduojamas kiekvieno pjovimo aukštis yra maždaug 2/3 dabartinio žolės aukščio. Jei žolės aukštis viršija 60 mm (2 colius), rekomenduojama nustatyti mažiausią žolės aukštį – 40 mm (1,6 colio).

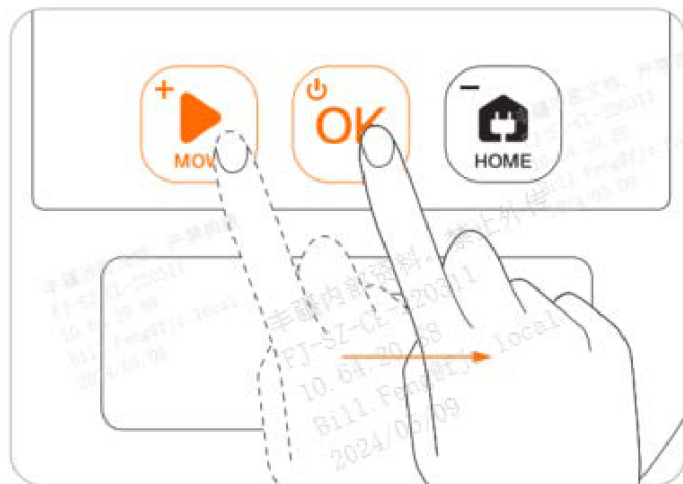
Momentinio veikimo įjungimas

Vykdymas viršutiniu skydelio mygtuku

Pastaba:

Ijungus viršutiniu skydelio mygtuku, robotinė vejapjovė atliks pjovimo operacijas visuose pažymėtuose sklypuose ta tvarka, kuria jie buvo pažymėti.

1. Įveskite PIN kodą, kad atrakintumėte viršutinio skydelio komandų funkciją.
2. Spustelėkite mygtuką „Pjauti“, tada spustelėkite „Gerai“.
3. Robotinė vejapjovė supypsės, nurodydama, kad užduoties instrukcija buvo gauta.
4. Robotinė vejapjovė atliks pjovimo operaciją.



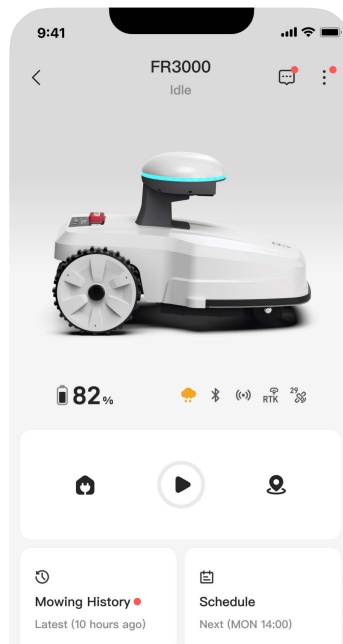
»

Vieno palietimo veikimo įjungimas per programėlę

Pastaba:

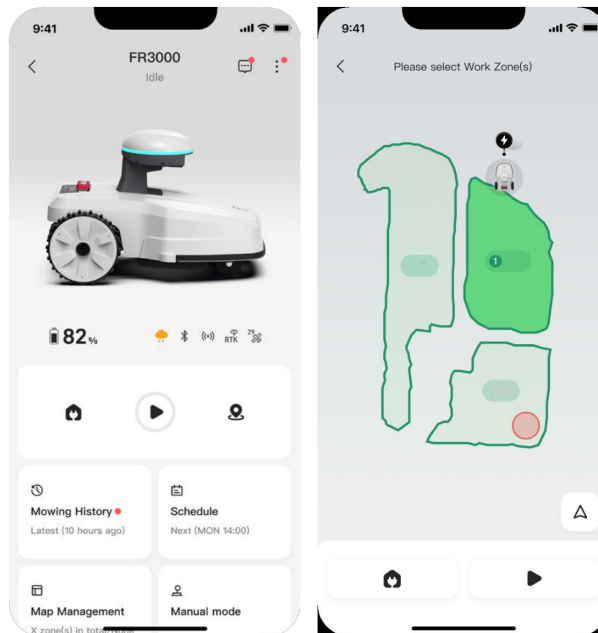
Ijungus per programėlę, robotinė vejapjovė atliks pjovimo operacijas visuose pažymėtuose sklypuose ta tvarka, kuria jie buvo pažymėti.

1. Robotinės vejapjovės programėlės pagrindiniame puslapyje paspauskite ir 5 sekundes palaikykite mygtuką „Pradėti“.
2. Robotinė vejapjovė atliks vieno palietimo veikimą.



Pasirinktų operacijų vykdymas per programėlę

1. Robotinės vejapjovės programėlės pagrindiniame puslapyje spustelėkite piktogramą „Įrenginio vieta“.
2. Pasirinkite norimą pjauti sklypą.
3. Paspauskite ir 5 sekundes palaikykite piktogramą „Pradėti“.
4. Robotinė vejapjovė atliks pjovimo operaciją.

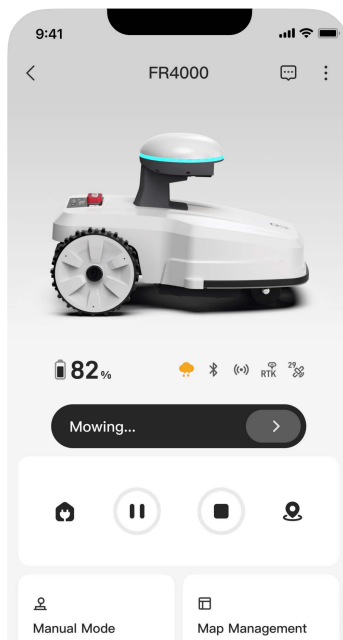


Suplanuotų užduočių nustatymas

1. Nustatykite grafiką per programėlę.
2. Robotinė vejapjovė automatiškai pradės operacijas pagal jūsų suplanuotų užduočių nustatymus.

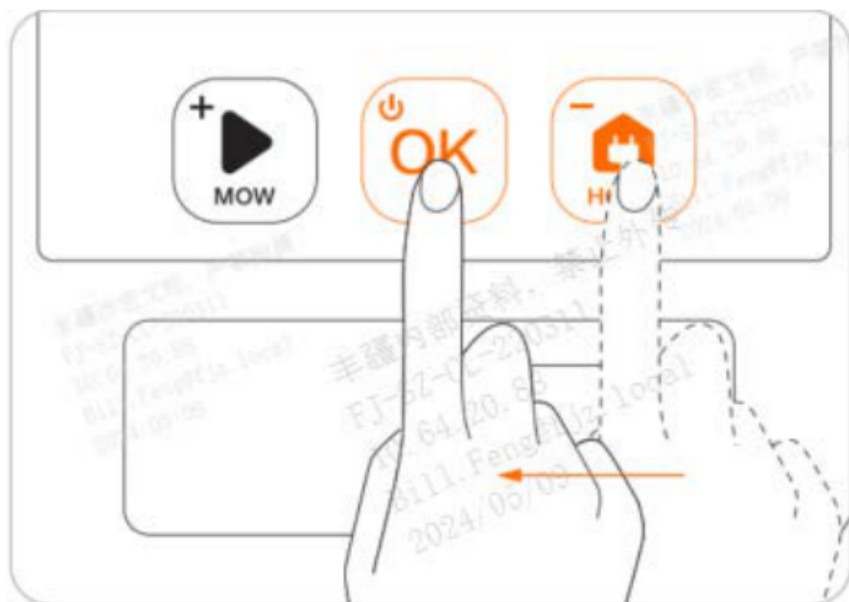
Operacijų pristabdymas

Paspauskite avarinio stabdymo mygtuką ant vejapjovės viršutinio valdymo skydelio arba spustelėkite pauzės piktogramą programėlėje.



Operacijų tęsimas

Paspauskite mygtukus „Pjauti“ ir „Gerei“ ant vejapjovės viršutinio valdymo skydelio arba spustelėkite tęsimo piktogramą programėlėje.



PASTABOS:

Pjovimo metu, jei akumulatoriaus įkrova per maža (mažiau nei 20 %), robotinė vejapjovė automatiškai sustabds pjovimą ir grįš įsikrauti. Kai akumulatoriaus įkrova pasieks pjovimo tęsimo ribą (numatytoji 80 %), robotinė vejapjovė automatiškai grįš į paskutinį pjovimo tašką ir tęs pjovimo operacijas.

5.10 Grįžimas įsikrauti

5.10.1 Automatinis įkrovimas

Kai robotinė vejapjovė įprastai baigia pjovimo užduotį arba suveikia pjovimo tęsimo sąlyga, ji bandys grįžti į įkrovimo stotelę ir įsikrauti.

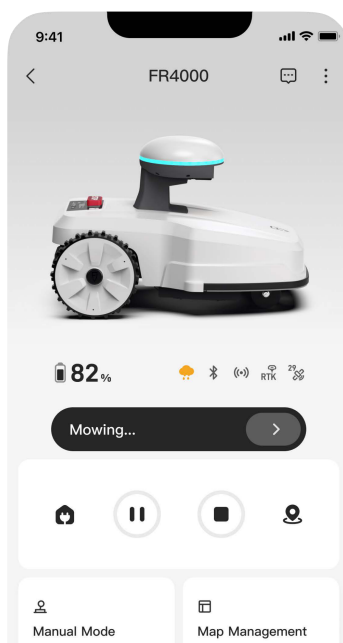
Kad suveiktų įkrovimo funkcija, robotinė vejapjovė turi būti nustatytą darbo zonų ribose ir ne draudžiamose zonose.

5.10.2 Rankinis įkrovimas

Naudodama viršutinio skydelio mygtuką arba per programėlę duodama instrukcijas, robotinė vejapjovė gali grįžti į įkrovimo stotelę.

Vykdymas viršutiniu skydelio mygtuku

1. Atrakinkite PIN kodą viršutiniame skydelyje.
2. Spustelėkite pradinio ekrano piktogramą, tada spustelėkite „Grai“.
3. Robotinė vejapjovė supypsės, nurodyma, kad užduoties instrukcija buvo gauta.
4. Robotinė vejapjovė įjungs grįžimo įsikrauti funkciją.



Vykdymas per programėlę

1. Robotinės vejapjovės programėlės pagrindiniame puslapyje spustelėkite įkrovimo piktogramą.
2. Spustelėkite mygtuką „Patvirtinti“.
3. Robotinė vejapjovė įjungs grįžimo įsikrauti funkciją.

5.11 Pjovimo tęsimas

Pjovimo operacijų metu, jei akumuliatoriaus įkrova maža (mažiau nei 20 %), robotinė vejapjovė automatiškai sustabdys pjovimą ir grįš įsikrauti. Kai akumuliatoriaus įkrova pasieks pjovimo tęsimo ribą (numatytoji 80 %), robotinė vejapjovė automatiškai grįš į paskutinį pjovimo tašką ir tęs pjovimo operacijas.

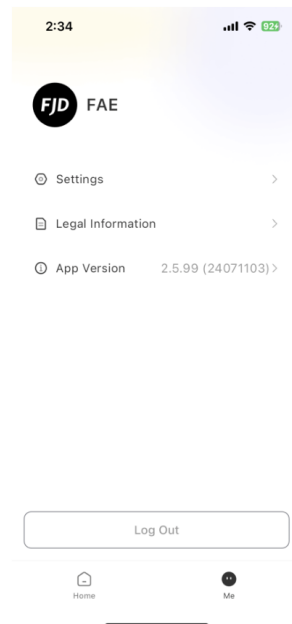
Kai robotinė vežapjovė kraunasi, kad tęstų plovimą, jos rodoma būseną bus „Bus tęsiama“.

Naudotojai gali nutraukti plovimo tęsimo laukimo būseną per programėlės stabdymo piktogramą; tuomet vėlesnės plovimo užduoties nebus galima atkurti.

Naudotojai gali iškart pradėti plovimo tęsimo užduotį spustelėję programėlės pradžios piktogramą, net jei robotinės vežapjovės akumulatoriaus įkrova nepasiekė tęsimo iš įkrovimo stotelės ribos.

Plovimo tęsimo konfigūracija

Naudotojai gali konfigūruoti plovimo tęsimo funkcijas įrenginio nustatymuose.



- Naudotojai gali įjungti arba išjungti plovimo tęsimo funkciją (numatytoji – įjungta).
- Naudotojai gali nustatyti akumulatoriaus įkrovos vertę, kuriai esant suveikia plovimo tęsimo operacijos (numatytoji – 80 %).

5.12 Įrenginio pranešimai

Informacija apie įrenginio anomalijas, klaidas ir kt. bus rodoma įrenginio pranešimų skiltyje. Spustelėkite pranešimo piktogramą, kad gautumėte išsamesnę informaciją.

(Pridėti paveikslėlį)

5.13 Nustatymai

Spustelėkite „Aš“ (ME) – „Nustatymai“, kad patektumėte į nustatymų puslapį.



5.13.1 Įrenginio pavadinimas

Galite peržiūrėti arba pakeisti robotinės vejapjovės pavadinimą.

5.13.2 Įrenginio informacija

Galite peržiūrėti informaciją, tokią kaip įrenginio tipas, serijos numeris, programinės aparatinės įrangos versija ir kt.

5.13.3 Priedų priežiūra

Galite peržiūrėti robotinės vejapjovės priedų informaciją ir detales.

5.13.4 Programėlės versija

Galite patikrinti dabartinę versiją ir patikrinti, ar yra atnaujintų programinės aparatinės įrangos versijų.

Kai bus prieinama nauja versija, čia atnaujinkite programinę aparatinę įrangą. Rekomenduojama nuolat atnaujinti programinę aparatinę įrangą.

Programinės aparatinės įrangos atnaujinimas

1. Rekomenduojama atnaujinti, kai robotinė vejapjovė turi pakankamai įkrovos ir tam tikrą laiką neveikė.
2. Įsitikinkite, kad robotinė vejapjovė prijungta prie gero „Wi-Fi“ signalo.
3. Atverkite programinės aparatinės įrangos atnaujinimą ir spustelėkite „Atnaujinti dabar“.
4. Palaukite, kol atnaujinimas bus baigtas.

6. Priežiūra ir aptarnavimas

6.1 Atsargumo priemonės

Naudodami pirmą kartą, pasirinkite lygią žemę ir pjaukite lėtai. Pjovimo metodas priklauso nuo ploto dydžio ir formos. Atsižvelkite į tokias kliūtis kaip medžiai, tvoros ir pastatai.

Prieš pjaunant rekomenduojama, kad žolės aukštis būtų 50–80 mm (1,97–3,15 colio) ribose. Nepjaukite daugiau nei 1/3 arba 25 mm (0,98 colio) virš žolės aukščio per vieną pjovimą. Esant aukštai žolei, siekiant išvengti prasto žolės nuopjovų išleidimo, padidinkite pjovimo aukštį ir pjaukite kelis kartus. Estetiškai patrauklių pjovimo pėdsakų geriausia siekti pjaunant po pietų arba vakare, kai mažiau drėgmės.

6.2 Pjovimo dangčio valymas

Pastaba:

- Nepamirškite: siekdami saugumo, valydami pjovimo mechanizmą visada dėvėkite tvirtas pirštines, ilgas kelnes ir darbinius batus.
- Laikykitės instrukcijų, pradėkite pjovimo dangčio valymą tik po to, kai mašina išjungta.
- Kruopščiai nuvalykite vejpjovės išorę minkštu šepetiu ar šluoste. Nevalykite alkoholiu, benzinu, acetonu ar kitais esdinančiais / lakiais tirpikliais. Šios medžiagos gali pažeisti vejpjovės išorinę ir vidinę struktūrą.

Važiuklė ir pjovimo peiliukai

Jei važiuoklė ir pjovimo peiliukai nešvarūs, valykite juos šepetiu arba vandens žarna. Nenaudokite aukšto slėgio plovimo įrenginio. Taip pat įsitikinkite, kad peiliuko diskas laisvai sukasi ir kad peiliukai laisvai juda.

ATSARGIAI: aukšto slėgio vanduo gali prasiskverbti pro sandariklius ir pažeisti elektronines bei mechanines dalis!

Peiliukų apsaugai

Periodiškai tikrinkite peiliukų apsaugus. Jei ant peiliukų apsaugų susikaupė purvo, žolės nuopjovų ar kitų daiktų, pašalinkite juos sausu šepetiu ar grandikliu.

Pjovimo dangčio užsikimšimas

Kai įtariate žolės užsikimšimą vejpjovės dangčio viduje, naudokite vejpjovės pakėlimo funkciją, kad ją peržiūrėtumėte ir pašalintumėte.

1. Palikite vejpjovę įjungtą ir atverkite mobiliąją programėlę, eikite į „Nustatymai“ – „Priedai“ – „Vejpjovės“ ir spustelėkite mygtuką {Žolės užsikimšimas}.
2. Sėkmingai prisijungus per „Bluetooth“, pjovimo diskas maksimaliai išsislinks į išorę.
3. Baigus išslinkimą, išjunkite vejpjovės maitinimą ir pakelkite vejpjovės korpusą, kad patikrintumėte, ar prie disko neprilipusi žolė.
4. Po apdorojimo nuleiskite vejpjovę ir įjunkite maitinimą – pjovimo disko kėlimas ir nuleidimas savaime grįš į pradinę būseną.

PASTABA: valydami pjovimo dangtį visada dėvėkite tvirtas pirštines, ilgas kelnes ir darbinius batus.



7. Trikčių šalinimas

Dažniausios problemos ir sprendimai: bus rodomi programėlėje

Patikrindami šias dalis galite atlikti savipatikrą, kad nustatytumėte gedimų šaltinį. ↓ ↓

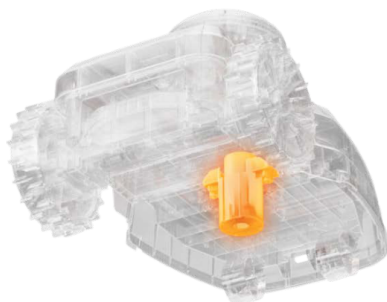
Avariniai stabdymai



Akumulatoriaus anomalija



Pozicionavimo anomalija



Susidūrimas

Priekinių ratukų anomalija

Varančiųjų ratų anomalija

Kėliklio variklio anomalija



Pjoviklio variklio anomalija

8. Garantijos politika

„FJDynamics“ garantuoja, kad šis gaminys garantiniu laikotarpiu neturės medžiagų ir gamybos defektų, esant įprastam naudojimui pagal gaminio dokumentaciją. Skelbiama gaminio dokumentacija apima (bet neapsiriboja) naudotojo vadovus, greitosios pradžios vadovus, priežiūros, specifikacijų, atsakomybės apribojimų ir programėlės pranešimus. Garantiniai laikotarpiai skiriasi priklausomai nuo gaminio ir komponento. Žr. toliau pateiktą lentelę.

Komponentai	Garantija
Vejapjovė	2 metai
Akumuliatoriai	2 metai

Įkrovimo stotelė ir RTK	1 metai
Ratai	Be garantijos
Dekoratyvinės dalys	Be garantijos
Vežapjovės peiliukai	Be garantijos

***Padangos, apdaila / išvaizda ir pjovimo peiliukai yra susidėvinčios dalys ir garantija joms netaikoma.**

Jei gaminys garantiniu laikotarpiu veikia netinkamai, kreipkitės į „FJDynamics“ klientų aptarnavimo tarnybą dėl instrukcijų. Kreipdamiesi į klientų aptarnavimo tarnybą, nurodykite pirkimo kvitą ir gaminio serijos numerį.

- Šio gaminio garantinis laikotarpis prasideda nuo gaminio pristatymo dienos.
- Jei negalite pateikti sąskaitos faktūros ar kito galiojančio pirkimo įrodymo, garantinis laikotarpis prasidės praėjus 90 dienų nuo ant gaminio nurodytos pagaminimo datos, nebent su „FJDynamics“ susitarta kitaip.
- Jei naudotojas nori išsiųsti gaminį į vietinį aptarnavimo centrą arba „FJDynamics“ įstaigą tolesnei diagnostikai, naudotojas turės pasirūpinti siuntimu. Jei problema garantinė, „FJDynamics“ pataisys ar pakeis gaminį ir nemokamai grąžins jį naudotojui. Jei ne, „FJDynamics“ arba paskirtas aptarnavimo centras gali taikyti atitinkamą mokestį.

9. Svarbi informacija

9.1 Prekės ženklo ir teisinis pareiškimas

9.2 Sertifikatai

Federalinė ryšių komisija (FCC)

FCC pareiškimas

Šis įrenginys atitinka FCC taisyklių 15 dalį. Veikimui taikomos šios dvi sąlygos:

- (1) šis įrenginys negali sukelti žalingų trikdžių ir
- (2) šis įrenginys turi priimti bet kokius gaunamus trikdžius, įskaitant trikdžius, galinčius sukelti nepageidaujamą veikimą.

Bet kokie pakeitimai ar modifikacijos, kurių aiškiai nepatvirtino už atitiktį atsakinga šalis, gali panaikinti naudotojo teisę naudoti įrangą.

Ši įranga buvo išbandyta ir nustatyta, kad ji atitinka B klasės skaitmeninio įrenginio ribas pagal FCC taisyklių 15 dalį. Šios ribos nustatytos siekiant užtikrinti pagrįstą apsaugą nuo žalingų trikdžių gyvenamojoje aplinkoje. Ši įranga generuoja, naudoja ir gali spinduliuoti radijo dažnio energiją ir, jei sumontuota bei naudojama ne pagal instrukcijas, gali sukelti žalingų radijo ryšio trikdžių. Tačiau nėra garantijos, kad trikdžių neatsiras konkrečioje instaliacijoje. Jei ši įranga sukelia žalingų radijo ar televizijos priėmimo trikdžių, kuriuos

galima nustatyti išjungiant ir įjungiant įrangą, naudotojui rekomenduojama bandyti pašalinti trikdžius vienu ar keliais iš šių būdų:

- Perorientuokite arba perkeltkite priėmimo anteną.
- Padidinkite atstumą tarp įrangos ir imtuvo.
- Prijunkite įrangą prie lizdo, esančio kitoje grandinėje nei ta, prie kurios prijungtas imtuvas.
- Kreipkitės pagalbos į pardavėją arba patyrusį radijo / TV techniką.

FCC spinduliuotės poveikio pareiškimas

Ši įranga atitinka FCC nustatytas spinduliuotės poveikio ribas nekontroliuojamai aplinkai. Ši įranga turi būti montuojama ir naudojama išlaikant mažiausiai 20 cm atstumą tarp spinduolio ir jūsų kūno.